

OpenXM/Risa/Asir-Contrib

OpenXM/Risa/Asir-Contrib User's Manual (日本語版)
Edition 1.2.3 for OpenXM/Asir2000
February 2005.

by OpenXM Developing Team

1 はじめに

数式処理システム `asir` は OpenXM プロトコル (Open message eXchange for Mathematics, <http://www.openxm.org>) をサポートしたサーバをコンポーネントとして利用できる。これらのサーバを呼ぶためのインタフェース関数はファイル `'xm'` をロードすることによりシステムに読み込まれる。Risa/Asir (OpenXM 配布版) では起動時に自動的に `'xm'` が読まれる。Risa/Asir (OpenXM 配布版) は、このマニュアルでは OpenXM/Risa/Asir と呼ぶ。このマニュアルでは `asir` 用のこれらの関数およびユーザ言語で書かれた数学関数およびユーティリティ関数を説明する。

OpenXM プロトコルの技術的詳細については、`'$(OpenXM_HOME)/doc/OpenXM-specs'` にあるファイル `'openxm-jp.tex'` を見て下さい。

それでは、あなたの計算機上で数学をお楽しみ下さい。

List of contributors:

- Maekawa, Masahide (Oct., 1999 – : CVS server)
- Noro, Masayuki (Jan., 1996 – : OpenXM Protocol OXRFC-100, `asir2000`)
- Ohara, Katsuyoshi (Jan., 1998 – : `ox_math`, `oxc` OXRFC-101)
- Takayama, Nobuki (Jan., 1996 – : OpenXM Protocol OXRFC-100, `kan/sm1`, `asir-contrib`)
- Tamura, Yasushi (Nov., 1998 – : OpenMath proxy, `tfb`)

- Fujimoto, Mitsushi (Windows)
- Iwane, Hidenao (Knapsack factorizer)
- Nakayama, Hiromasa (Gaussian elimination)
- Okutani, Yukio (Oct., 1999 – Feb., 2000 : `matrix`, `diff`, ...)
- Stillman, Mike (Macaulay 2 client and server)
- Tsai, Harrison (Macaulay 2 client and server)

この Contrib パッケージの著作権については, [OpenXM/Copyright](#) を見て下さい.

有用だともいますが無保証です.

2 Asir Contrib の関数名について

Asir Contrib には (1) 標準的な名前 で定義された数学関数 (`names.rr` または `longname`) および (2) Asir 標準関数以外の有用なライブラリ関数および (3) OpenXM サーバを `asir` から呼ぶための関数が含まれている。

Asir Contrib の全ての関数名は次の形をしている: カテゴリ名_関数名

OpenXM サーバを呼び出す関数名はかならず, `OpenXM` サーバ名_関数名という形をしている。たとえば `sm1_hilbert` は OpenXM サーバ `sm1` の Hilbert 関数の計算関数を呼び出す関数である。一方 `poly_hilbert_polynomial` は Asir Contrib の Hilbert 関数を計算するための (1) に属する標準的な関数名である。標準関数 `poly_hilbert_polynomial` は, 現在 `sm1_hilbert` を呼び出して Hilbert 関数を計算しているが, これは将来変更されるかもしれない。たとえば, Asir 言語で記述された有用なライブラリ関数集 `commutativeRing.rr` が開発されて Hilbert 関数の計算関数 `commutativeRing_hilbert_polynomial` が含まれるようになったら, 標準関数 `poly_hilbert_polynomial` は, `commutativeRing_hilbert_polynomial` を呼び出して Hilbert 関数を計算するようになるかもしれない。したがって, ユーザプログラムは標準数学関数名を用いるのが望ましい。

標準数学関数名は, OpenXM project において, 全ての `module` で共通の仕様を持つように努力している。たとえば, `kan/k0` も Asir Contrib と同様の標準数学関数名を持つ予定である。現在実験的に数学関数のカテゴリ `complex` 複体 (複素数でない) のマニュアルを `kan/k0`, `asir/contrib` で共通化を試みている。

以下の章は, 標準数学関数の解説をおこない, それからライブラリ関数, それから, OpenXM サーバのインタフェースの説明をおこなう。

3 Windows 版 Asir-contrib

Windows でも不完全ながら asir-contrib が動作する。現在, 外部コンポーネント sm1 および, 外部コンポーネント を利用しない asir-contrib の関数が動作する。Cygwin 環境では外部コンポーネント sm1, phc が動作する。その他の外部コンポーネントは動作しない。

次の関数は Windows では動作しない。Windows での cygwin 環境では動作する場合がある。

- gnuplot_*
- om_*
- m_*
- phc_*
- print_dvi_form
- print_gif_form
- print_open_math_xml_form
- print_png_form
- print_xdvi_form
- print_xv_form
- tigers_xv_form

4 基礎 (標準函数)

4.0.1 base_cancel

`base_cancel(S)`

: It simplifies S by canceling the common factors of denominators and numerators.

Example:

```
base_cancel([(x-1)/(x^2-1), (x-1)/(x^3-1)]);
```

4.0.2 base_choose

`base_choose(L, M)`

: It returns the list of the order M subsets of L .

Example:

```
base_choose([1,2,3],2);
```

It outputs all the order 2 subsets of the set $\{1, 2, 3\}$

4.0.3 base_flatten

`base_flatten(S)`

: It flattens a nested list S .

Example:

```
base_flatten([[1,2,3],4]);
```

4.0.4 base_intersection

`base_intersection(A, B)`

: It returns the intersection of A and B as a set.

Example:

```
base_intersection([1,2,3],[2,3,5,[6,5]]);
```

4.0.5 base_memberq

`base_memberq(A, S)`

: It returns 1 if A is a member of the set S else returns 0.

Example:

```
base_memberq(2, [1,2,3]);
```

4.0.6 base_permutation

`base_permutation(L)`

: It outputs all permutations of L . BUG; it uses a slow algorithm.

Example:

```
base_permutation([1,2,3,4]);
```

4.0.7 base_position

`base_position(A, S)`

: It returns the position of A in S .

Example:

```
base_position("cat", ["dog", "cat", "monkey"]);
```

4.0.8 base_prune

`base_prune(A, S)`

: It returns a list in which A is removed from S .

Example:

```
base_prune("cat", ["dog", "cat", "monkey"]);
```

4.0.9 base_replace

`base_replace(S, Rule)`

: It rewrites S by using the rule $Rule$

Example:

```
base_replace(x^2+y^2, [[x,a+1],[y,b]]);
```

x is replaced by a+1 and y is replaced by b in x^2+y^2 .

4.0.10 base_set_minus

```
base_set_minus(A,B)  
:  $A \setminus B$ 
```

Example:

```
base_set_minus([1,2,3],[3,4,5]);
```

4.0.11 base_set_union

```
base_set_union(A,B)  
:  $A \cup B$ 
```

Example:

```
base_set_union([1,2,3],[3,4,5]);
```

4.0.12 base_subsetq

```
base_subsetq(A,B)  
: if  $A \subseteq B$ , then it returns 1 else 0.
```

Example:

```
base_subsetq([1,2],[1,2,3,4,5]);
```

4.0.13 base_subsets_of_size

```
base_subsets_of_size(K,S)  
: It outputs all subsets of S of the size K. BUG; it uses a slow algorithm. Do not input  
a large S.
```

Example:

```
base_subsets_of_size(2,[3,5,3,2]);
```

5 数 (標準数学函数)

5.0.1 number_abs

number_abs(X)
:

Example:

```
number_abs(-3);
```

5.0.2 number_ceiling

number_ceiling(X)
:

Example:

```
number_abs(1.5);
```

5.0.3 number_factor

number_factor(X)
: It factors the given integer X .

Example:

```
number_factor(20);
```

5.0.4 number_floor

number_floor(X)
:

Example:

```
number_floor(1.5);
```

5.0.5 number_imaginary_part

number_imaginary_part(X)

:

Example:

```
number_imaginary_part(1+2*i);
```

5.0.6 number_is_integer

number_is_integer(X)

:

Example:

```
number_is_integer(2/3);
```

5.0.7 number_real_part

number_real_part(X)

:

Example:

```
number_real_part(1+2*i);
```

6 微積分 (標準数学函数)

7 級数 (標準数学函数)

8 超幾何函数 (標準数学函数)

まだ書いてない.

9 行列 (標準数学函数)

9.0.1 matrix_clone

`matrix_clone(M)`

: It generates the clone of the matrix M .

Example:

```
matrix_clone(matrix_list_to_matrix([[1,1],[0,1]]));
```

9.0.2 matrix_det

`matrix_det(M)`

: It returns the determinant of the matrix M .

Example:

```
poly_factor(matrix_det([[1,x,x^2],[1,y,y^2],[1,z,z^2]]));
```

9.0.3 matrix_diagonal_matrix

`matrix_diagonal_matrix(L)`

: It returns the diagonal matrix with diagonal entries L .

Example:

```
matrix_diagonal_matrix([1,2,3]);
```

References

`matrix_list_to_matrix`

9.0.4 matrix_eigenvalues

`matrix_eigenvalues(M)`

: It returns the eigenvalues of the matrix M .

Example:

```
matrix_eigenvalues([[x,1],[0,y]]);
```

9.0.5 matrix_identity_matrix

`matrix_identity_matrix(N)`

: It returns the identity matrix of the size N .

Example:

```
matrix_identity_matrix(5);
```

References

`matrix_diagonal_matrix`

9.0.6 matrix_image

`matrix_image(M)`

: It computes the image of M . Redundant vectors are removed.

Example:

```
matrix_image([[1,2,3],[2,4,6],[1,0,0]]);
```

References

`matrix_kernel`

9.0.7 matrix_inner_product

`matrix_inner_product(A, B)`

: It returns the inner product of two vectors A and B .

Example:

```
matrix_inner_product([1,2],[x,y]);
```

9.0.8 matrix_inverse

`matrix_inverse(M)`

: It returns the inverse of the matrix M .

Example:

```
matrix_inverse([[1,2],[0,1]]);
```

9.0.9 matrix_kernel

`matrix_kernel(M)`

: It returns the basis of the kernel of the matrix M .

Example:

```
matrix_kernel([[1,1,1,1],[0,1,3,4]]);
```

9.0.10 matrix_list_to_matrix

`matrix_list_to_matrix(M)`

: It translates the list M to a matrix.

Example:

```
print_xdvi_form(matrix_list_to_matrix([[1,1],[0,2]]));
```

References

`matrix_matrix_to_list`

9.0.11 matrix_matrix_to_list

`matrix_matrix_to_list(M)`

: It translates the matrix M to a list.

References

`matrix_list_to_matrix`

9.0.12 matrix_rank

`matrix_rank(M)`

: It returns the rank of the matrix M .

Example:

```
matrix_rank([[1,1,1,1],[0,1,3,4]]);
```

9.0.13 matrix_solve_linear

`matrix_solve_linear(M,X,B)`

: It solves the system of linear equations $M X = B$

Example:

```
matrix_solve_linear([[1,2],[0,1]],[x,y],[1,2]);
```

9.0.14 matrix_submatrix

`matrix_submatrix(M, Ind)`

: It returns the submatrix of M defined by the index set Ind .

Example:

```
matrix_submatrix([[0,1],[2,3],[4,5]],[1,2]);
```

9.0.15 matrix_transpose

`matrix_transpose(M)`

: It returns the transpose of the matrix M .

References

`matrix_list_to_matrix`

10 Graphic(標準数学函数)

10.0.16 print_dvi_form

`print_dvi_form(S)`

: It outputs S to a dvi file.

Example:

```
print_dvi_form(x^2-1);
```

References

`print_xdvi_form` , `print_tex_form`

10.0.17 print_em

`print_em(S)`

: It outputs S by a font to emphasize it.

Example:

```
print_em(x^2-1);
```

10.0.18 print_gif_form

`print_gif_form(S)`

: It outputs S to a file of the gif format.

`print_gif_form(S | table=key0)`

: This function allows optional variables *table*

Example:

```
print_gif_form(newmat(2,2,[[x^2,x],[y^2-1,x/(x-1)]]));
```

References

`print_tex_form`

10.0.19 print_input_form

`print_input_form(S)`

: It transforms S to a string which can be parsed by asir.

Example:

```
print_input_form(quote(x^3-1));
```

10.0.20 print_open_math_tfb_form

`print_open_math_tfb_form(S)`

: It transforms S to a tfb format of OpenMath XML.

It is experimental. You need to load `taka_print_tfb.rr` to call it.

Example:

```
print_open_math_tfb_form(quote(f(x,1/(y+1))+2));
```

10.0.21 print_open_math_xml_form

`print_open_math_xml_form(S)`

: It transforms S to a string which is compliant to OpenMath(1999).

Example:

```
print_open_math_xml_form(x^3-1);
```

References

www.openmath.org

10.0.22 print_output

`print_output(Obj)`

: It outputs the object Obj to a file. If the optional variable $file$ is set, then it outputs the Obj to the specified file, else it outputs it to `"asir_output_tmp.txt"`. If the optional variable $mode$ is set to `"w"`, then the file is newly created. If the optional variable is not set, the Obj is appended to the file.

`print_output(Obj | file=key0, mode=key1)`

: This function allows optional variables $file$, $mode$

Example:

```
print_output("Hello"|file="test.txt");
```

References

`glib_tops`, (,)

10.0.23 `print_ox_rfc100_xml_form`

`print_ox_rfc100_xml_form(S)`

: It transforms S to a string which is compliant to OpenXM RFC 100.

Example:

```
print_ox_rfc100_xml_form(x^3-1);
```

References

www.openxm.org

10.0.24 `print_png_form`

`print_png_form(S)`

: It transforms S to a file of the format png.

Example:

```
print_png_form(x^3-1);
```

References

`print_tex_form`

10.0.25 `print_terminal_form`

`print_terminal_form(S)`

: It transforms S to the terminal form???

10.0.26 `print_tex_form`

`print_tex_form(S)`

: It transforms S to a string of the LaTeX format.

`print_tex_form(S | table=key0)`

: This function allows optional variables *table*

The global variable `Print_tex_form_fraction_format` takes the values "auto", "frac", or "/". The global variable `Print_tex_form_no_automatic_subscript` takes the values 0 or 1. BUG; A large input S cannot be translated.

Example:

```
print_tex_form(x*dx+1 | table=["dx","\partial_x"]);
```

The optional variable `table` is used to give a translation table of asir symbols and tex symbols.

References

`print_xdvi_form`

10.0.27 print_tfb_form

`print_tfb_form(S)`

: It transforms S to the tfb format.

Example:

```
print_tfb_form(x+1);
```

10.0.28 print_xdvi_form

`print_xdvi_form(S)`

: It transforms S to a xdvi file and previews the file by xdvi.

Example 0:

```
print_xdvi_form(newmat(2,2,[[x^2,x],[y^2-1,x/(x-1)]]));
```

Example 1:

```
print_xdvi_form(print_tex_form(1/2));
```

References

`print_tex_form` , `print_dvi_form`

10.0.29 print_xv_form

`print_xv_form(S)`

: It transforms S to a gif file and previews the file by xv.

`print_xv_form(S | input=key0,format=key1)`

: This function allows optional variables *input*, *format*

Example 0:

```
print_xv_form(newmat(2,2,[[x^2,x],[y^2-1,x/(x-1)]]));
```

Example 1:

```
print_xv_form(x+y | format="png");
```

If the optional variable `format="png"` is set, png format will be used to generate an input for xv.

References

```
print_tex_form , print_gif_form
```

11 多項式 (標準数学函数)

11.0.1 poly_degree

`poly_degree(F)`

: It returns the degree of F with respect to the given weight vector.

`poly_degree(F | weight=key0, v=key1)`

: This function allows optional variables *weight*, *v*

The weight is given by the optional variable *weight* w . It returns $\text{ord}_w(F)$

Example:

```
poly_degree(x^2+y^2-4 |weight=[100,1],v=[x,y]);
```

11.0.2 poly_elimination_ideal

`poly_elimination_ideal(I, VV)`

: It computes the ideal intersection of I and the monomial ideal generated by VV .

`poly_elimination_ideal(I, VV | grobner_basis=key0, v=key1)`

: This function allows optional variables *grobner_basis*, *v*

If *grobner_basis* is "yes", I is assumed to be a Grobner basis. The optional variable *v* is a list of variables which defines the ring of polynomials.

Example 0:

```
poly_elimination_ideal([x^2+y^2-4,x*y-1],[x]);
```

Example 1:

```
A = poly_grobner_basis([x^2+y^2-4,x*y-1]|order=2,v=[y,x]);
poly_elimination_ideal(A,[x]|grobner_basis="yes");
```

References

`gr` , `hgr` , `gr_mod` , `dp_*`

11.0.3 poly_factor

`poly_factor(F)`

: It factorizes the polynomial F .

Example:

```
poly_factor(x^10-y^10);
```

11.0.4 poly_gcd

```
poly_gcd(F, G)
```

: It computes the polynomial GCD of F and G .

Example:

```
poly_gcd(x^10-y^10,x^25-y^25);
```

11.0.5 poly_grobner_basis

```
poly_grobner_basis(I)
```

: It returns the Grobner basis of I .

```
poly_grobner_basis(I | order=key0, v=key1)
```

: This function allows optional variables $order$, v

The optional variable v is a list of variables which defines the ring of polynomials.

Example:

```
A = poly_grobner_basis([x^2+y^2-4,x*y-1] | order=2, v=[y,x]);
```

11.0.6 poly_hilbert_polynomial

```
poly_hilbert_polynomial(I)
```

: It returns the Hilbert polynomial of the ideal I .

```
poly_hilbert_polynomial(I | s=key0, v=key1)
```

: This function allows optional variables s , v

The optional variable v is a list of variables.

Example:

```
poly_hilbert_polynomial([x1*y1,x1*y2,x2*y1,x2*y2] | s=k, v=[x1,x2,y1,y2]);
```

11.0.7 poly_initial

```
poly_initial(I)
```

: It returns the initial ideal of I with respect to the given order.

`poly_initial(I | order=key0, v=key1)`

: This function allows optional variables *order*, *v*

The optional variable *v* is a list of variables. This function computes $\text{in}_{\prec}(I)$

Example:

```
poly_initial([x^2+y^2-4, x*y-1] | order=0, v=[x, y]);
```

11.0.8 poly_initial_coefficients

`poly_initial_coefficients(I)`

: It computes the coefficients of the initial ideal of *I* with respect to the given order.

`poly_initial_coefficients(I | order=key0, v=key1)`

: This function allows optional variables *order*, *v*

The optional variable *v* is a list of variables. The order is specified by the optional variable *order*

Example:

```
poly_initial_coefficients([x^2+y^2-4, x*y-1] | order=0, v=[x, y]);
```

11.0.9 poly_initial_term

`poly_initial_term(F)`

: It returns the initial term of a polynomial *F* with respect to the given weight vector.

`poly_initial_term(F | weight=key0, order=key1, v=key2)`

: This function allows optional variables *weight*, *order*, *v*

The weight is given by the optional variable *weight* *w*. It returns $\text{in}_w(F)$

Example:

```
poly_initial_term(x^2+y^2-4 | weight=[100, 1], v=[x, y]);
```

11.0.10 poly_solve_linear

`poly_solve_linear(Eqs, V)`

: It solves the system of linear equations *Eqs* with respect to the set of variables *V*.

Example:

```
poly_solve_linear([2*x+3*y-z-2, x+y+z-1], [x, y, z]);
```

12 複体 (標準数学函数)

13 OpenMath 関数 (1999 版)

‘om’にこの節で定義されている関数が定義されている。Java の実行環境が設定されていることが必要である。

Author of OMproxy : Yasushi Tamura , tamura@math.kobe-u.ac.jp

13.0.1 om_start

om_start()

:: OMproxy をスタートする。このサーバは CMO と OpenMath XML (CD's in 1999) との間の変換をおこなう。

return 数

```
[155] load("om");
1
[160] om_start();
control: wait 0X
Trying to connect to the server... Done.
0
[161] om_xml(<<1,0>>+2*<<0,1>>);
<OMOBJ><OMA><OMS name="DMP" cd="poly"/>
<OMA><OMS name="PolyRing" cd="poly"/>
  <OMI>2</OMI></OMA><OMA>
  <OMS name="SDMP" cd="poly"/>
  <OMA><OMS name="Monom" cd="poly"/><OMI>1</OMI><OMI>1</OMI><OMI>0</OMI></OMA>
  <OMA><OMS name="Monom" cd="poly"/><OMI>2</OMI><OMI>0</OMI><OMI>1</OMI></OMA>
</OMA></OMA></OMOBJ>
[162] om_xml_to_cmo(@);
(1)*<<1,0>>+(2)*<<0,1>>
```

13.0.2 om_xml

om_xml(s|proc=p)

:: s の CMO 表現を OpenMath の XML (CD's in 1999) 表現になおす。

return 文字列

p 数

s オブジェクト

- s の CMO 表現を OpenMath の XML (CD's in 1999) 表現になおす。

```
For (I=0; I<10; I++) {
  A = 2^I;
  B = om_xml(A);
```

```
C = om_xml_to_cmo(B);  
print(A == C);  
}
```

13.0.3 om_xml_to_cmo

`om_xml_to_cmo(s|proc=p)`

:: OpenMath の XML (CD's in 1999) 表現 s を CMO になおす.

return オブジェクト

p 数

s 文字列

- OpenMath の XML (CD's in 1999) 表現 s を CMO に変換する.

14 Differential equations (library by Okutani)

ファイル 'gr', 'Matrix', 'Diff' が必要です.

OpenXM/Risa/Asir での利用にあたっては,

```
load("Diff")$
```

が始めに必要.

Yukio Okutani 氏による Risa/Asir 言語で書かれた連立線形偏微分方程式用のライブラリです. すべての関数名は `odiff_` で始まります.

この節で紹介される関数では微分作用素はリストまたは多項式で表現されます. リストによる表現は次のようになります.

$$[[f_\alpha, [\alpha_1, \dots, \alpha_n]], \dots]$$

これは

$$\sum_{\alpha} f_{\alpha} \partial^{\alpha}$$

という意味です. 線型偏微分方程式系

$$\left(\sum_{\alpha^{(i)}} f_{\alpha^{(i)}} \partial^{\alpha^{(i)}} \right) \bullet u = 0 \quad (i = 1, \dots, s)$$

などのように複数の微分作用素を表現するときは微分作用素のリストを使います.

$$[[[f_{\alpha^{(1)}}, [\alpha_1^{(1)}, \dots, \alpha_n^{(1)}]], \dots], \dots, [[f_{\alpha^{(s)}}, [\alpha_1^{(s)}, \dots, \alpha_n^{(s)}]], \dots]]$$

例えば微分作用素 $x\partial_x + y\partial_y + 1$ の場合は

$$[[x, [1, 0]], [y, [0, 1]], [1, [0, 0]]]$$

となります. また微分作用素のリストで $x\partial_x + y\partial_y + 1, \partial_x^2 + \partial_y^2$ を表すと

$$[[[x, [1, 0]], [y, [0, 1]], [1, [0, 0]]], [[1, [2, 0]], [1, [0, 2]]]]$$

となります. またこの表現法を使うときは変数リストを常に意識している必要があります. 次に多項式による表現について述べます. 変数 x に対する微分は dx で表現されます. 例えば $x\partial_x + y\partial_y + 1$ については

$$x * dx + y * dy + 1$$

と表現されます.

14.0.1 odiff_op_appell4

`odiff_op_appell4(a, b, c1, c2, V)`

:: `appell` の `F_4` を零化する微分作用素を生成します.

`return` リスト

$a, b, c1, c2$

有理式

V リスト

- `odiff_op_appell4`の例.

```
[298] odiff_op_appell4(a,b,c1,c2,[x,y]);
[ [ [-x^2+x,[2,0]], [-2*y*x,[1,1]], [-y^2,[0,2]],
  [(-a-b-1)*x+c1,[1,0]], [(-a-b-1)*y,[0,1]], [-b*a,[0,0]] ],
  [ [-y^2+y,[0,2]], [-2*y*x,[1,1]], [-x^2,[2,0]],
  [(-a-b-1)*y+c2,[0,1]], [(-a-b-1)*x,[1,0]], [-b*a,[0,0]] ] ]
```

14.0.2 `odiff_op_tosm1`

`odiff_op_tosm1(LL, V)`

:: リスト形式の微分作用素リストを `sm1` 形式に変換します.

return リスト

LL リスト

V リスト

- 微分作用素の係数は整数多項式に変換されます.
- `odiff_op_tosm1`の例

```
[299] odiff_op_tosm1([[x,[2,0]],[-1,[0,0]]],
                    [[y,[0,2]],[-1,[0,0]]],[x,y]);
[ + ( + (1) x) dx^2 + ( + (-1)), + ( + (1) y) dy^2 + ( + (-1)) ]
```

```
[300] odiff_op_tosm1([[x,[1,0]], [y,[0,1]], [1,[0,0]]],
                    [[1,[2,0]], [1,[0,2]]],[x,y]);
[ + ( + (1) x) dx + ( + (1) y) dy + ( + (1)), + ( + (1)) dx^2 + ( + (1)) dy^2 ]
```

```
[301] odiff_op_tosm1([[1/2,[1,0]], [1,[0,0]]],
                    [[1/3,[0,1]], [1/4,[0,0]]],[x,y]);
[ + ( + (6)) dx + ( + (12)), + ( + (4)) dy + ( + (3)) ]
```

```
[302] odiff_op_tosm1([[1/2*x,[1,0]], [1,[0,0]]],
                    [[1/3*y,[0,1]], [1/4,[0,0]]],[x,y]);
[ + ( + (6) x) dx + ( + (12)), + ( + (4) y) dy + ( + (3)) ]
```

14.0.3 `odiff_op_toasir`

`odiff_op_toasir(LL, V)`

:: リスト形式の微分作用素リスト LL を `asir` の多項式に変換します.

return リスト

LL リスト

V リスト

- `odiff_op_toasir`の例

```
[303] odiff_op_toasir([[1/2*x, [1, 0]], [1, [0, 0]]],
                    [[1/3*y, [0, 1]], [1/4, [0, 0]]], [x, y]);
[1/2*x*dx+1, 1/3*y*dy+1/4]
```

```
[304] odiff_op_toasir([[x, [1, 0]], [y, [0, 1]], [1, [0, 0]]],
                    [[1, [2, 0]], [1, [0, 2]]], [x, y]);
[x*dx+y*dy+1, dx^2+dy^2]
```

14.0.4 `odiff_op_fromasir`

`odiff_op_fromasir(D_list, V)`

:: `asir` の多項式からリスト形式の微分作用素リストに変換します.

return リスト

D_list リスト

V リスト

- `odiff_op_fromasir`の例

```
[305] odiff_op_fromasir([1/2*x*dx+1, 1/3*y*dy+1/4], [x, y]);
[[1/2*x, [1, 0]], [1, [0, 0]], [[1/3*y, [0, 1]], [1/4, [0, 0]]]
```

```
[306] odiff_op_fromasir([x*dx+y*dy+1, dx^2+dy^2], [x, y]);
[[x, [1, 0]], [y, [0, 1]], [1, [0, 0]], [[1, [2, 0]], [1, [0, 2]]]
```

14.0.5 `odiff_act`

`odiff_act(L, F, V)`

:: 微分作用素 L を有理式 F に作用させる. V は変数リスト.

return 有理式

L リスト or 多項式

F 有理式

V リスト

- `odiff_act`の例

```
[302] odiff_act([[1, [2]]], x^3+x^2+x+1, [x]);
6*x+2
```

```
[303] odiff_act([[1, [1, 0]], [1, [0, 1]]], x^2+y^2, [x, y]);
2*x+2*y
```

```
[349] odiff_act(x*dx+y*dy, x^2+x*y+y^2, [x,y]);
2*x^2+2*y*x+2*y^2
```

14.0.6 odiff_act_appell4

```
odiff_act_appell4(a,b,c1,c2,F,V)
:: 微分作用素 odiff_op_appell4 を有理式 F に作用させる.
```

```
return   リスト
a, b, c1, c2
          有理式
F        有理式
V        リスト
```

- odiff_act_appell4の例

```
[303] odiff_act_appell4(1,0,1,1,x^2+y^2,[x,y]);
[-6*x^2+4*x-6*y^2,-6*x^2-6*y^2+4*y]
```

```
[304] odiff_act_appell4(0,0,1,1,x^2+y^2,[x,y]);
[-4*x^2+4*x-4*y^2,-4*x^2-4*y^2+4*y]
```

```
[305] odiff_act_appell4(-2,-2,-1,-1,x^2+y^2,[x,y]);
[0,0]
```

14.0.7 odiff_poly_solve

```
odiff_poly_solve(LL,N,V)
:: 与えられた線型微分方程式系の N 次以下の多項式解を求める.
```

```
return   リスト
LL       リスト
N        整数
V        リスト
```

- odiff_poly_solveの例.

```
[297] odiff_poly_solve([[x,[1,0]],[y,[0,1]]],[[y,[0,1]],[x,[1,0]]],5,[x,y]);
[_4*y*x,[_4]]
```

```
[298] odiff_poly_solve([[x,[1,0]],[y,[0,1]]],[[y,[0,1]],[x,[1,0]]],5,[x,y]);
[_33*y^2*x^2,[_33]]
```

```
[356] odiff_poly_solve([x*dx+y*dy-3,dx+dy],4,[x,y]);
[-_126*x^3+3*_126*y*x^2-3*_126*y^2*x+_126*y^3,[_126]]
```

14.0.8 odiff_poly_solve_hg1

odiff_poly_solve_hg1(a, b, c, V)

:: ガウスの超幾何微分方程式の多項式解を求める.

return リスト
 a, b, c 有理式
 V リスト

- odiff_poly_solve_hg1の例.

```
[334] odiff_poly_solve_hg1(-3,-6,-5,[x]);
      [-1*x^6-2*_0*x^3+9/2*_0*x^2-18/5*_0*x+_0,[_0,_1]]
```

```
[335] odiff_poly_solve_hg1(-3,-6,-7,[x]);
      [-4/7*_2*x^3+15/7*_2*x^2-18/7*_2*x+_2,[_2]]
```

14.0.9 odiff_poly_solve_appell4

odiff_poly_solve_appell4($a, b, c1, c2, V$)

:: F.4 がみたす線型微分方程式系の多項式解を求める.

return リスト
 $a, b, c1, c2$ 有理式
 V リスト

- odiff_poly_solve_appell4の例.

```
[299] odiff_poly_solve_appell4(-3,1,-1,-1,[x,y]);
      [-26*x^3+(3*_26*y+_26)*x^2+3*_24*y^2*x-_24*y^3+_24*y^2,[_24,_26]]
```

```
[300] odiff_poly_solve_appell4(-3,1,1,-1,[x,y]);
      [-3*_45*y^2*x-_45*y^3+_45*y^2,[_45]]
```

14.0.10 odiff_rat_solve

odiff_rat_solve(LL, Dn, N, V)

:: 与えられた線型微分方程式系の分母が Dn , 分子が N 次以下の多項式であるような解を求める.

return リスト
 LL リスト
 Dn 有理式
 N 整数
 V リスト

- `odiff_rat_solve`の例.

```
[333] odiff_rat_solve([[x, [1]], [1, [0]]], x, 1, [x]);  
[(-8)/(x), [_8]]
```

```
[361] odiff_rat_solve([x*(1-x)*dx^2+(1-3*x)*dx-1], 1-x, 2, [x]);  
[(-180)/(-x+1), [_180]]
```

```
[350] D = odiff_op_appell14(0,0,3,0, [x,y])$  
[351] odiff_rat_solve(D,x^2,2, [x,y]);  
[(-118*x^2-_114*y*x+1/2*_114*y^2+_114*y)/(x^2), [_114,_118]]
```

15 D-module (library by Okutani)

ファイル 'gr', 'xm', 'Matrix', 'Diff', 'Dmodule' が必要です.

OpenXM/Risa/Asir での利用にあたっては,

```
load("Diff")$ load("Dmodule")$
```

が始めに必要.

Yukio Okutani 氏による D-加群計算用の sm1 サーバとのインタフェースライブラリです. すべての関数名は odmodule_ で始まります.

15.0.1 odmodule_d_op_tosm1

odmodule_d_op_tosm1(*LL*, *V*)

:: リスト形式の微分作用素リストを sm1 形式に変換します.

return リスト
LL リスト
V リスト

- 微分作用素の係数は整数多項式に変換されます.
- この関数は diff_op_tosm1 と等価です.
- odmodule_d_op_tosm1 の例

```
[299] odmodule_d_op_tosm1([[x, [2, 0]], [-1, [0, 0]]],
                          [[y, [0, 2]], [-1, [0, 0]]], [x, y]);
[ + ( + (1) x) dx^2 + ( + (-1)), + ( + (1) y) dy^2 + ( + (-1))]
```

```
[300] odmodule_d_op_tosm1([[x, [1, 0]], [y, [0, 1]], [1, [0, 0]]],
                          [[1, [2, 0]], [1, [0, 2]]], [x, y]);
[ + ( + (1) x) dx + ( + (1) y) dy + ( + (1)), + ( + (1)) dx^2 + ( + (1)) dy^2]
```

```
[301] odmodule_d_op_tosm1([[1/2, [1, 0]], [1, [0, 0]]],
                          [[1/3, [0, 1]], [1/4, [0, 0]]], [x, y]);
[ + ( + (6)) dx + ( + (12)), + ( + (4)) dy + ( + (3))]
```

```
[302] odmodule_d_op_tosm1([[1/2*x, [1, 0]], [1, [0, 0]]],
                          [[1/3*y, [0, 1]], [1/4, [0, 0]]], [x, y]);
[ + ( + (6) x) dx + ( + (12)), + ( + (4) y) dy + ( + (3))]
```

15.0.2 odmodule_d_op_toasir

odmodule_d_op_toasir(*LL*, *V*)

:: リスト形式の微分作用素リスト *LL* を asir の多項式に変換します.

return リスト
LL リスト
V リスト

- この関数は `diff_op_toasir` と等価です.
- `odmodule_d_op_toasir` の例

```
[303] odmodule_d_op_toasir([[1/2*x, [1, 0]], [1, [0, 0]]],
                           [[1/3*y, [0, 1]], [1/4, [0, 0]]], [x, y]);
[1/2*x*dx+1, 1/3*y*dy+1/4]
```

```
[304] odmodule_d_op_toasir([[x, [1, 0]], [y, [0, 1]], [1, [0, 0]]],
                           [[1, [2, 0]], [1, [0, 2]]], [x, y]);
[x*dx+y*dy+1, dx^2+dy^2]
```

15.0.3 `odmodule_d_op_fromasir`

`odmodule_d_op_fromasir(D_list, V)`

:: `asir` の多項式からリスト形式の微分作用素リストに変換します.

return リスト
D_list リスト
V リスト

- この関数は `diff_op_fromasir` と等価です.
- `odmodule_d_op_fromasir` の例

```
[305] odmodule_d_op_fromasir([1/2*x*dx+1, 1/3*y*dy+1/4], [x, y]);
[[1/2*x, [1, 0]], [1, [0, 0]], [[1/3*y, [0, 1]], [1/4, [0, 0]]]
```

```
[306] odmodule_d_op_fromasir([x*dx+y*dy+1, dx^2+dy^2], [x, y]);
[[x, [1, 0]], [y, [0, 1]], [1, [0, 0]], [[1, [2, 0]], [1, [0, 2]]]
```

15.0.4 `odmodule_ch_ideal`

`odmodule_ch_ideal(D_ideal, V)`

:: `D_ideal` の characteristic ideal を求めます.

return リスト
D_ideal リスト
V リスト

- `D_ideal` は generic parameter を含むことができます.
- `odmodule_ch_ideal` の例

```
[344] odmodule_ch_ideal([x*dx+y*dy+a,dx^2+dy^2],[x,y]);
[x*dx+y*dy,dx^2+dy^2,y*dy*dx-x*dy^2,(x^2+y^2)*dy^2]

[348] odmodule_ch_ideal(diff_op_appell14(a,b,c1,c2,[x,y]),[x,y]);
[-x*dx^2+y*dy^2,2*y*x*dy*dx+(y*x+y^2-y)*dy^2,
(2*y^2-2*y)*dy^2*dx+(-y*x+3*y^2+y)*dy^3,
2*y*x*dy^2*dx+(y*x^2+(-2*y^2-y)*x+y^3-y^2)*dy^3]
```

15.0.5 odmodule_singular_locus

`odmodule_singular_locus(D_ideal, V)`
 :: *D_ideal* の singular locus を求めます.

return リスト
D_ideal リスト
V リスト

- *D_ideal* は generic parameter を含むことができます.
- `odmodule_singular_locus` の例

```
[356] D = diff_op_appell14(a,b,c1,c2,[x,y])$
[357] odmodule_singular_locus(D,[x,y]);
[-y*x^3+(2*y^2+2*y)*x^2+(-y^3+2*y^2-y)*x]

[358] D = diff_op_hg1(a,b,c,[x])$
[359] odmodule_singular_locus(D,[x]);
[x^2-x]
```

15.0.6 odmodule_restriction

`odmodule_restriction(D_ideal, V, Rest)`
 :: *D_ideal* の 0 次の restriction を求めます.

return リスト
D_ideal リスト
V リスト
Rest リスト

- *D_ideal* は generic parameter を含むことができます.
- `odmodule_restriction` の例.

```
[345] odmodule_restriction([x*dx+y*dy+a,dx^2+dy^2],[x,y],[y]);
[[2,[-x*dx-a,-e0*x*dx-e0*a-e0]]]
```

15.0.7 odmodule_elimination

`odmodule_elimination(D_ideal, V, Elim)`

:: *D_ideal* の elimination ideal を求めます.

return リスト
D_ideal リスト
V リスト
Elim リスト

- *D_ideal* は generic parameter を含むことができます.
- `odmodule_elimination` の例.

```
[346] odmodule_elimination([x*dx+y*dy+a,dx^2+dy^2],[x,y],[[y],[0]]);  
[x^2*dx^2+(2*a+2)*x*dx+a^2+a]
```

```
[347] odmodule_elimination([x*dx+y*dy+a,dx^2+dy^2],[x,y],[[y],[b]]);  
[(x^2+b^2)*dx^2+(2*a+2)*x*dx+a^2+a]
```

16 DSOLV 関数

この節は正則ホロノミック系を級数で解くための函数をあつめてある. アルゴリズムについては [SST] に説明がある. このパッケージは次のコマンド `load("dsolv");` でロードできる. このパッケージは Diff および Dmodule を使用する.

OpenXM/Risa/Asir での利用にあたっては,

```
load("dsolv");$
```

が始めに必要.

このパッケージは `ox_sm1` を利用している. したがって使用できる変数は `sm1` パッケージと同様の変数しかつかえない.

16.1 函数一覧

16.1.1 dsolv_dual

```
dsolv_dual(f,v)
    :: f のグレブナ双対
```

戻り値	リスト
f, v	リスト

- 変数 v 上の多項式環において, f のグレブナ双対を求める.
- f で生成されるイデアルは, v で生成される極大イデアルに対して, primary でないといけない. primary でない場合, この函数は無限ループにおちいる.

Algorithm: この函数は本 [SST] の Algorithm 2.3.14 の実装である. 出力中の変数 x, y, \dots をそれぞれ $\log(x), \log(y), \dots$, でおきかえると, これらの \log 多項式は, $f_-(x \rightarrow x \cdot dx, y \rightarrow y \cdot dy, \dots)$ で生成される微分方程式系の解となっている.

```
[435] dsolv_dual([y-x^2,y+x^2],[x,y]);
[x,1]
[436] dsolv_act(y*dy-sm1_mul(x*dx,x*dx,[x,y]),log(x),[x,y]);
0
[437] dsolv_act(y*dy+sm1_mul(x*dx,x*dx,[x,y]),log(x),[x,y]);
0

[439] primadec([y^2-x^3,x^2*y^2],[x,y]);
[[[y^2-x^3,y^4,x^2*y^2],[y,x]]]
[440] dsolv_dual([y^2-x^3,x^2*y^2],[x,y]);
[x*y^3+1/4*x^4*y, x^2*y, x*y^2+1/12*x^4, y^3+x^3*y,
```

```
x^2, x*y, y^2+1/3*x^3, x, y, 1]
[441] dsolv_test_dual();
      Output is omitted.
```

16.1.2 dsolv_starting_term

```
dsolv_starting_term(f, v, w)
```

:: 正則ホロノミック系 f の方向 w での級数解の Starting terms を計算する. ここで, v は変数の集合.

```
戻り値      リスト
f, v, w     リスト
```

- 正則ホロノミック系 f の方向 w での級数解の Starting terms を計算する. ここで, v は変数の集合.
- 戻り値は次の形をしている: $[[e1, e2, \dots], [s1, s2, \dots]]$ ここで $e1$ は exponent ベクトルであり $s1$ はこのベクトルに対応する解の集合, 以下同様.
- 変数 `Dsolv_message_starting_term` を 1 にしておくと, この関数は計算の途中にいろいろとメッセージを出力する.

Algorithm: Saito, Sturmfels, Takayama, Grobner Deformations of Hypergeometric Differential Equations ([SST]), Chapter 2.

```
[1076] F = sm1_gkz( [ [[1,1,1,1,1],[1,1,0,-1,0],[0,1,1,-1,0]], [1,0,0]]);
[x5*dx5+x4*dx4+x3*dx3+x2*dx2+x1*dx1-1,-x4*dx4+x2*dx2+x1*dx1,
 -x4*dx4+x3*dx3+x2*dx2,
 -dx2*dx5+dx1*dx3,dx5^2-dx2*dx4],[x1,x2,x3,x4,x5]]
[1077] A= dsolv_starting_term(F[0],F[1],[1,1,1,1,0])$
Computing the initial ideal.
Done.
Computing a primary ideal decomposition.
Primary ideal decomposition of the initial Frobenius ideal
to the direction [1,1,1,1,0] is
[[[x5+2*x4+x3-1,x5+3*x4-x2-1,x5+2*x4+x1-1,3*x5^2+(8*x4-6)*x5-8*x4+3,
 x5^2-2*x5-8*x4^2+1,x5^3-3*x5^2+3*x5-1],
 [x5-1,x4,x3,x2,x1]]]

----- root is [ 0 0 0 0 1 ]
----- dual system is
[x5^2+(-3/4*x4-1/2*x3-1/4*x2-1/2*x1)*x5+1/8*x4^2
 +(1/4*x3+1/4*x1)*x4+1/4*x2*x3-1/8*x2^2+1/4*x1*x2,
 x4-2*x3+3*x2-2*x1,x5-x3+x2-x1,1]

[1078] A[0];
[[ 0 0 0 0 1 ]]
[1079] map(fctr,A[1][0]);
[[[1/8,1],[x5,1],[log(x2)+log(x4)-2*log(x5),1],
 [2*log(x1)-log(x2)+2*log(x3)+log(x4)-4*log(x5),1]],
 [[1,1],[x5,1],[-2*log(x1)+3*log(x2)-2*log(x3)+log(x4),1]],
```

```
[[1,1],[x5,1],[-log(x1)+log(x2)-log(x3)+log(x5),1]],  
[[1,1],[x5,1]]]
```

17 GNUPLOT 関数

この節では GNUPLOT の ox サーバ ox_sm1_gnuplot とのインタフェース関数を解説する. これらの関数はファイル 'gnuplot' で定義されている. gnuplot は '\$(OpenXM_HOME)/lib/asir-contrib/' にある.

```
nobuki@yama:~$ asir
This is Risa/Asir, Version 20020802 (Kobe Distribution).
Copyright (C) 1994-2000, all rights reserved, FUJITSU LABORATORIES LIMITED.
Copyright 2000,2001, Risa/Asir committers, http://www.openxm.org/.
GC 6.1(alpha5) copyright 2001, H-J. Boehm, A. J. Demers, Xerox, SGI, HP.
PARI 2.2.1(alpha), copyright (C) 2000,
  C. Batut, K. Belabas, D. Bernardi, H. Cohen and M. Olivier.
OpenXM/Risa/Asir-Contrib(20020804), Copyright 2000-2002, OpenXM.org
help("keyword"); ox_help(0); ox_help("keyword"); ox_grep("keyword");
  for help messages (unix version only).
[255] gnuplot.start();
0
[257] gnuplot.gnuplot("plot sin(x**2);");
0
```

関数 `gnuplot.heat(dt,step)` はわれわれの GNUPLOT インタフェース関数のデモである. この関数は熱伝導方程式

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \quad u(t,0) = u(t,1) = 1$$

を初期条件

$$u(0,x) = x, \quad (0 \leq x \leq 0.5), \quad u(1,x) = 1 - x, \quad (0.5 \leq x \leq 1)$$

で陽的差分法を用いて時間が $0 \leq t \leq dt * step$ の範囲で解く. 区間 $[0,1]$ は `Heat_N` 個に分割される. `static` 変数 `Heat_N` は関数 `gnuplot.set_heat_N` で設定する. 有名な Courant-Friedrichs-Levi 数 $dt * Heat_N * Heat_N$ が 0.5 以下であれば, 陽的差分スキームは安定である. CFL を変えることにより, 不安定性が生じるのを観察できる.

```
gnuplot.set_heat_N(20); gnuplot.heat(0.001,30);   (CFL number is 0.4)
gnuplot.set_heat_N(20); gnuplot.heat(0.003,30);   (CFL > 0.5 unstable)
```

Author of GNUPLOT: Thomas Williams, Colin Kelley

17.1 関数一覧

17.1.1 gnuplot.start

```
gnuplot.start()
  :: Localhost で ox_sm1_gnuplot を起動する.
```

```
return 整数
```

- Localhost で `ox_sm1_gnuplot` を起動する. 起動された `ox_sm1_gnuplot` の識別番号を戻す.
- `Xm_noX = 1` としておくと, `ox_sm1_gnuplot` 用の debug window が開かない.
- 識別番号は, `Gnuplot_proc` に格納される.

```
P = gnuplot.start();
```

参照 `ox_launch, gnuplot`

17.1.2 gnuplot

```
gnuplot.gnuplot(s|proc=p)
:: GNUPLOT にコマンド s を実行してもらう.
```

return なし
p 数
s 文字列

- サーバは GNUPLOT のコマンド *s* を実行する. エラーがおきた場合 GNUPLOT 本体は終了してしまいが, `ox_sm1_gnuplot` は自動的に GNUPLOT 本体をリスタートする.
- GNUPLOT は長い多項式をただしくうけつけない.
- GNUPLOT は `^` をうけつけない. かわりに, `**` を使う.

```
[232] P = gnuplot.start();
0
*Plot 3 dimensional graph.
[233] gnuplot.gnuplot("splot x**2-y**2;"|proc=P);
0
*Plot 2 dimensional graph.
[234] gnuplot.gnuplot("plot [-pi:pi] [-2:2] cos(x);");
0
*Output a graph as a postscript figure.
[235] gnuplot.output(|file="hoge.eps");
0
[236] gnuplot.gnuplot("plot sin(x)*cos(x);");
0
[237] gnuplot.gnuplot(|file="x11");
0

*Plot 3 dimensional graph hiding unvisible lines.
[236] gnuplot.gnuplot("set hidden3d");
0
[237] gnuplot.gnuplot("splot (x**2+y**2)*sin(x**2+y**2)");
0
[238] gnuplot.gnuplot("set isosamples 50");
0
[239] gnuplot.gnuplot("splot (x**2+y**2)*sin(x**2+y**2)");
```

参照 `ox_launch, gnuplot.start, rtostr, gnuplot.plot_dots`

参考書 矢吹道郎, 大竹つよし; 使いこなす GNUPLOT, テクノプレス, ISBN4-924998-11-7

17.1.3 gnuplot.plot_dots

`gnuplot.plot_dots(d,s|proc=p)`
 :: 点の集合 d をスタイル s でプロットする.

`return` なし
 p 数
 d リスト
 s 文字列 または 0

- 点集合 d をスタイル s でプロットする. s は次のような文字列: "style color point". ここで style には lines, points, linespoints, impulses, dots, steps, errorbars, boxes, boxerrorbars を選べる. color には 1 (red), 2 (green), 3 (blue), 4, ... , 8 を選べる. point は 1 から 8 の数を入れる. color, point は省略してよい.
- $d == []$ のときはスクリーンがまず消去される.

```
[239] P = gnuplot.start();
0
[240] gnuplot.plot_dots([ ],0);
0
[241] for (I=0; I<10; I++) gnuplot.plot_dots([[I,I^2]], " lines ");
[242] A = [ ];
[]
[243] for (I=0; I<10; I++) A = append(A, [ [I,I^2]]);
[244] A;
[[0,0], [1,1], [2,4], [3,9], [4,16], [5,25], [6,36], [7,49], [8,64], [9,81]]
[245] gnuplot.plot_dots(A, " lines ");
0
```

参照 `gnuplot.start`, `plot "fileName" with options(GNUPLOT command)`, `gnuplot.clean`, `gnuplot`

17.1.4 gnuplot.heat

`gnuplot.heat(dt,step)`
 :: 熱伝導方程式を数値的に解く.

`return` なし
 dt 浮動小数点数
 $step$ 整数

- 熱伝導方程式 $du/dt = d^2 u/dx^2$, $u(t,0) = u(t,1) = 0$ を初期条件 $u(0,x) = x$ ($0 \leq x \leq 0.5$), $u(0,x) = 1-x$ ($0.5 \leq x \leq 1.0$) で解く.
- `Heat_N` は空間方向でのメッシュの数.

- この関数は将来 `pde_heat_demo` と呼ばれる予定.

```
[232] Heat_N = 20$
[233] gnuplot.heat(0.001,30)$
```

17.1.5 gnuplot.output

```
gnuplot.output(|file=s)
```

:: GNUPLOT にファイル `s` へポストスクリプトで出力するように頼む.

```
return    Void
s         String
```

- GNUPLOT にファイル `s` へポストスクリプトで出力するように頼む.
- `s` が "x11" または、この関数を引数無しでよぶと、以後、X11 の display に graphics が出力される.

```
[273] gnuplot.output(|file="hoge.eps");
Graphic output of GNUPLOT will be written to hoge.eps as a Poscript file.
0
[274] gnuplot.gnuplot("plot tan(x)+sin(x);");
0
[275] gnuplot.output();
Usage of gnuplot.output: gnuplot.output(|file="string")
                        gnuplot.output(|file="x11")
Output device is set to X11
```

参照 `gnuplot`

17.1.6 gnuplot.plot_function

```
gnuplot.plot_function(f|proc=p)
```

:: gnuplot サーバに `f` のグラフを書くように頼む.

```
戻り値    なし
p         数
f         多項式または多項式のリスト
```

- gnuplot サーバに `f` のグラフを書くように頼む.

```
[290] gnuplot.plot_function((x+sin(x))^2);
0
[291] gnuplot.plot_function([x,x^2,x^3]);
0
```

参照 `gnuplot.to_gnuplot_format`

17.1.7 `gnuplot.stop`

`gnuplot.stop()`

:: GNUPLOT を停止し, 通信用の fifo ファイルを消す.

return Void
s String

- GNUPLOT を停止し, 一時ディレクトリの下に作成された通信用の fifo ファイルを消す.
- 通信用の fifo ファイル名は `gnuplot` で始まる.

[273] `gnuplot.stop()`

参照 `gnuplot.start`

17.1.8 `gnuplot.setenv`

`gnuplot.setenv(key, value)`

::

return Void
key String
value Object

- *key* は `"gnuplot.callingMethod"` または `"plot.gnuplotexec"`.

Use the old method to communicate with gnuplot (version 3).

This method does not use `mkfifo`, but we need a patched version of gnuplot.

[273] `gnuplot.setenv("gnuplot.callingMethod",0);`

[274] `gnuplot.setenv("plot.gnuplotexec",getenv("OpenXM_HOME")+"/bin/gnuplot4ox");`

Calling your own gnuplot binary.

[274] `gnuplot.setenv("plot.gnuplotexec","/cygdrive/c/program files/gnuplot/pgnuplot.exe");`

参照 `gnuplot.start`

18 グラフィックライブラリ (2 次元)

19 Graphic Library (2 dimensional)

ライブラリ `glib` は, Risa/Asir のグラフィック基本関数 (`draw_obj`) に対する, 昔の BASIC のような単純なインタフェースを提供する.

19.0.1 `glib_line`

`glib_line(X0, Y0, X1, Y1)`

: It draws the line $[X0, Y0]$ – $[X1, Y1]$ with *color*

`glib_line(X0, Y0, X1, Y1 | color=key0)`

: This function allows optional variables *color*

Example:

```
glib_line(0,0,5,3/2 | color=0xff00ff);
```

19.0.2 `glib_open`

`glib_open()`

: It starts the `ox_plot` server and opens a canvas. The canvas size is set to *Glib_canvas_x* X *Glib_canvas_y* (the default value is 400). This function is automatically called when the user calls `glib` functions.

19.0.3 `glib_plot`

`glib_plot(F)`

: It plots an object *F* on the `glib` canvas.

Example 0:

```
glib_plot([[0,1], [0.1,0.9], [0.2,0.7], [0.3,0.5], [0.4,0.8]]);
```

Example 1:

```
glib_plot(tan(x));
```

19.0.4 `glib_print`

`glib_print(X, Y, Text)`

: It put a string *Text* at $[X, Y]$ on the `glib` canvas.

`glib_print(X, Y, Text | color=key0)`

: This function allows optional variables *color*

Example:

```
glib_print(100,100,"Hello Worlds" | color=0xff0000);
```

19.0.5 glib_ps_form

`glib_ps_form(S)`

: It returns the PS code generated by executing *S* (experimental).

Example 0:

```
glib_ps_form(quote( glib_line(0,0,100,100) ));
```

Example 1:

```
glib_ps_form(quote([glib_line(0,0,100,100),glib_line(100,0,0,100)]));
```

References

`glib_tops`

19.0.6 glib_putpixel

`glib_putpixel(X, Y)`

: It puts a pixel at $[X, Y]$ with *color*

`glib_putpixel(X, Y | color=key0)`

: This function allows optional variables *color*

Example:

```
glib_putpixel(1,2 | color=0xffff00);
```

19.0.7 glib_tops

`glib_tops()`

: If `Glib_ps` is set to 1, it returns a postscript program to draw the picture on the canvas.

References

`print_output`

19.0.8 glib_window

`glib_window(Xmin, Ymin, Xmax, Ymax)`

: It generates a window with the left top corner [*Xmin*,*Ymin*] and the right bottom corner [*Xmax*,*Ymax*]. If the global variable *Glib_math_coordinate* is set to 1, mathematical coordinate system will be employed, i.e., the left top corner will have the coordinate [*Xmin*,*Ymax*].

Example:

```
glib_window(-1,-1,10,10);
```

20 Mathematica 関数

この節では Mathematica の ox サーバ ox_math とのインタフェース関数を解説する。これらの関数はファイル 'm' で定義されているのでこのファイルを load("m")\$ でこのファイルをロードしてから使用しないといけない。'm' は '\$(OpenXM_HOME)/lib/asir-contrib' にある。

注意: ox_reset は動かない。

```
nobuki@yama:~$ asir
This is Risa/Asir, Version 20020802 (Kobe Distribution).
Copyright (C) 1994-2000, all rights reserved, FUJITSU LABORATORIES LIMITED.
Copyright 2000,2001, Risa/Asir committers, http://www.openxm.org/.
GC 6.1(alpha5) copyright 2001, H-J. Boehm, A. J. Demers, Xerox, SGI, HP.
PARI 2.2.1(alpha), copyright (C) 2000,
    C. Batut, K. Belabas, D. Bernardi, H. Cohen and M. Olivier.
OpenXM/Risa/Asir-Contrib(20020804), Copyright 2000-2002, OpenXM.org
help("keyword"); ox_help(0); ox_help("keyword"); ox_grep("keyword");
    for help messages (unix version only).
[258] load("m")$
m Version 19991113. mathematica.start, mathematica.tree_to_string, mathematica.n_Eigen
[259] mathematica.start();
ox_math has started.
ox_math: Portions copyright 2000 Wolfram Research, Inc.
See OpenXM/Copyright/Copyright.mathlink for details.
0
[260] mathematica.n_Eigenvalues([[1,2],[4,5]]);
[-0.464102,6.4641]
```

Mathematica is the trade mark of Wolfram Research Inc. This package requires Mathematica Version 3.0, so you need Mathematica to make this package work. See <http://www.wolfram.com>. The copyright and license agreement of the mathlink is put at OpenXM/Copyright/Copyright.mathlink Note that the licence prohibits to connect to a mathematica kernel via the internet.

Author of ox_math: Katsuyoshi Ohara, ohara@air.s.kanazawa-u.ac.jp.

20.1 関数一覧

20.1.1 mathematica.start

```
mathematica.start()
    :: Localhost で ox_math を起動する。
```

return 整数

- Localhost で ox_math を起動する。起動された ox_math の識別番号を戻す。
- Xm_noX = 1 としておくと, ox_math 用の debug window が開かない。

- 識別番号は `M_proc` に格納される.

```
P = mathematica.start()
```

参照 `ox_launch`

20.1.2 mathematica.tree_to_string

```
mathematica.tree_to_string(t)
:: ox_math の戻す Mathematica の木構造データ t を asir 形式になおす.
```

return 文字列

t リスト

- *t* は `ox_math` の戻す Mathematica の木構造データ.
- `ox_math` の戻す Mathematica の木構造データ *t* を asir 形式になおす.
- *t* をなるべく asir が理解できる形での、前置または中置記法の文字列に変換する. *t* の先頭要素の文字列がキーワードであるが、その文字が変換テーブルにないときは、`m_` をキーワードの先頭につけて、関数呼出形式の文字列へかえる.

```
[267] mathematica.start();
0
[268] ox_execute_string(0,"Expand[(x-1)^2]");
0
[269] A=ox_pop_cmo(0);
[Plus,1,[Times,-2,x],[Power,x,2]]
[270] mathematica.tree_to_string(A);
(1)+((-2)*(x))+((x)^(2))
[271] eval_str(@);
x^2-2*x+1

[259] mathematica.tree_to_string(["List",1,2]);
[1 , 2]
[260] mathematica.tree_to_string(["Plus",2,3]);
(2)+(3)
[261] mathematica.tree_to_string(["Complex",2.3,4.55]);
mathematica.complex(2.3 , 4.55)
[362] mathematica.tree_to_string(["Plus",["Complex",1.2,3.5],1/2]);
(mathematica.complex(1.2 , 3.5))+(1/2)
[380] eval_str(@);
(1.7+3.5*i)
```

参照 `ox_pop_cmo`, `eval_str`, `mathematica.rtomstr`

20.1.3 mathematica.rtomstr

```
mathematica.rtomstr(t)
:: t をなるべく Mathematica の理解可能な文字列に変える.
```

`return` 文字列
`t` オブジェクト

- `t` をなるべく Mathematica が理解できる形の文字列に変換する. たとえば, `asir` ではリストを `[,]` で囲むが, Mathematica では `{, }` で囲む. この関数はこの変換をおこなう.

```
[259] mathematica.rtomstr([1,2,3]);
{1,2,3}
[260] mathematica.rtomstr([[1,x,x^2],[1,y,y^2]]);
{{1,x,x^2},{1,y,y^2}}
```

もう一つ例をあげよう. 次の関数 `mathematica.inverse(M)` は `ox_math` をよんで行列 `M` の逆行列を計算する関数である. `mathematica.inverse(M)` は次のように `r_tostr(M)` を用いて `asir` の行列を Mathematica 形式に変換してから `ox_execute_string` で Mathematica に逆行列を計算させている.

```
def inverse(M) {
  P = 0;
  A = mathematica.rtomstr(M);
  ox_execute_string(P,"Inverse["+A+"]");
  B = ox_pop_cmo(B);
  C = mathematica.tree_to_string(B);
  return(eval_str(C));
}

[269] M=[[1,x,x^2],[1,y,y^2],[1,z,z^2]];
[[1,x,x^2],[1,y,y^2],[1,z,z^2]]
[270] A=mathematica.inverse(M)$
[271] red(A[0][0]);
(z*y)/(x^2+(-y-z)*x+z*y)
```

参照 `ox_execute_string`, `ToExpression(Mathematica)`, `mathematica.tree_to_string`

21 OpenXM-Contrib 一般函数

21.1 函数一覧

21.1.1 ox_check_errors2

ox_check_errors2(*p*)

:: 識別番号 *p* のサーバのスタック上にあるエラーオブジェクトをリストで戻す.

return リスト

p 数

- 識別番号 *p* のサーバのスタック上にあるエラーオブジェクトをリストで戻す.
- エラーオブジェクトのポップはしない.

```
[219] P=sm1.start();
0
[220] sm1.sm1(P," 0 get ");
0
[221] ox_check_errors2(P);
[error([7,4294967295,executeString: Usage:get])]
Error on the server of the process number = 1
To clean the stack of the ox server,
type in ox_pops(P,N) (P: process number, N: the number of data you need to
pop)
out of the debug mode.
If you like to automatically clean data on the server stack,
set XM_debug=0;
```

22 OXshell の関数

OXshell はシステムのコマンドを ox server より実行する仕組みである。詳しくは OpenXM/src/kan96xx/Doc/oxshell および OpenXM/doc/Papers/rims-2003-12-16-ja.tex を見よ。

22.0.1 oxshell.get_value

`oxshell.get_value(NAME, V)`

: It get the value of the variable *NAME* on the server *ox_shell*.

Example:

```
oxshell.set_value("abc","Hello world!");
oxshell.oxshell(["cp", "stringIn://abc", "stringOut://result"]);
oxshell.get_value("result");
```

References

`oxshell.oxshell` , `oxshell.set_value`

22.0.2 oxshell.oxshell

`oxshell.oxshell(L)`

: It executes command *L* on a *ox_shell* server. *L* must be an array. The result is the outputs to stdout and stderr.

Example:

```
oxshell.oxshell(["ls"]);
```

References

`ox_shell` , `oxshell.set_value` , `oxshell.get_value`

22.0.3 oxshell.set_value

`oxshell.set_value(NAME, V)`

: It set the value *V* to the variable *Name* on the server *ox_shell*.

Example:

```
oxshell.set_value("abc","Hello world!");
oxshell.oxshell(["cat", "stringIn://abc"]);
```

References

`oxshell.oxshell` , `oxshell.get_value`

23 pF_q に関する (コ) ホモロジー

この節では超幾何関数 pF_q (${}_pF_q$) の (コ) ホモロジー群に関連した不変量を計算する関数を解説する.

OpenXM/Risa/Asir での利用にあたっては,

```
load("pfpcoh.rr")$ load("pfphom.rr")$
```

が始めに必要.

23.0.1 pfp_omega

`pfp_omega(P)`

: It returns the Gauss-Manin connection Ω for the generalized hypergeometric function ${}_pF_{p-1}(a_1, a_2, \dots; c_1, c_2, \dots; x)$.

Define a vector valued function Y of which elements are generalized hypergeometric function $f_1=F$ and $f_2=xd f_1/dx$, $f_3=xd f_2/dx$, ... It satisfies $dY/dx= \Omega Y$. Generalized hypergeometric function is defined by the series ${}_pF_{p-1}(a_1, a_2, \dots; c_1, c_2, \dots; x) = \sum_{k=0, \infty} (a_1)_k (a_2)_k \dots / (1)_k (c_1)_k (c_2)_k \dots x^k$

Example:

```
pfp_omega(3);
```

23.0.2 pfpcoh_intersection

`pfpcoh_intersection(P)`

: `pfpcoh_intersection(P)` returns an intersection matrix for cocycles associated to the generalized hypergeometric function ${}_pF_{p-1}$.

This program `pfpcoh.rr` computes an intersection matrix S of cocycles of ${}_pF_{p-1}$ and compares it with the matrix obtained by solving a differential equation for intersection matrix.

Algorithm: Ohara, Sugiki, Takayama, Quadratic Relations for Generalized Hypergeometric Functions ${}_pF_{p-1}$

Example:

```
load("pfpcoh.rr")$
S=pfpcoh_intersection(3);
```

Author : K.Ohara

23.0.3 `pfphom_intersection``pfphom_intersection(P)`

: intersection matrix of homology cycles.

Computing intersection matrix of cycles associated to $pF_{(p-1)}$. As to the meaning of parameters c_1, c_2, c_3, \dots , see the paper Ohara, Kyushu J. Math. Vol. 51 PP.123.

Algorithm: Ohara, Sugiki, Takayama, Quadratic Relations for Generalized Hypergeometric Functions pF_{p-1}

Example:

```
SS = pfphom_intersection(3)$
```

You get the intersection matrix of homologies for $3F_2$.

Author : K.Ohara

23.0.4 `pfphom_monodromy_pair_kyushu``pfphom_monodromy_pair_kyushu(P)`

:

It returns the pair of monodromy matrices.

Algorithm: Ohara, Kyushu J. Math. Vol.51 PP.123 (1997)

Example:

```
MP = pfphom_monodromy_pair_kyushu(3)$
```

You get a pair of monodromy matrices for $3F_2$ standing for two paths encircling 0 and 1.

24 PHC 関数

この節では PHC pack の ox サーバ ox_sm1_phc とのインタフェース関数を解説する。これらの関数はファイル 'phc' で定義されている。phc は '\$(OpenXM_HOME)/lib/asir-contrib' にある。

```
nobuki@yama:~$ asir
This is Risa/Asir, Version 20020802 (Kobe Distribution).
Copyright (C) 1994-2000, all rights reserved, FUJITSU LABORATORIES LIMITED.
Copyright 2000,2001, Risa/Asir committers, http://www.openxm.org/.
GC 6.1(alpha5) copyright 2001, H-J. Boehm, A. J. Demers, Xerox, SGI, HP.
PARI 2.2.1(alpha), copyright (C) 2000,
    C. Batut, K. Belabas, D. Bernardi, H. Cohen and M. Olivier.
OpenXM/Risa/Asir-Contrib(20020804), Copyright 2000-2002, OpenXM.org
help("keyword"); ox_help(0); ox_help("keyword"); ox_grep("keyword");
    for help messages (unix version only).
[255] phc.start();
0
[257] phc.phc([x^2+y^2-4,x*y-1]);
The detailed output is in the file tmp.output.*
The answer is in the variable Phc.
0
[260] Phc ;
[[[-0.517638,0],[-1.93185,0]],
[[1.93185,0],[0.517638,0]],
[[-1.93185,0],[-0.517638,0]],
[[0.517638,0],[1.93185,0]]]
[261]
```

Author of PHC pack: Jan Verschelde.

参考書 1: Jan Verschelde, PHCpack: A general-purpose solver for polynomial systems by homotopy continuation". ACM Transaction on Mathematical Softwares, 25(2): 251-276, 1999.

参考書 2: Cox, D., O'Shea, Little, J., Using Algebraic Geometry, Springer. Mixed volumes についての章を見よ。

24.1 関数一覧

24.1.1 phc.start

phc.start()

:: Localhost で ox_sm1_phc を起動する。

return 整数

- Localhost で ox_sm1_phc を起動する。起動された ox_sm1_phc の識別番号を戻す。
- Xm_noX =1 としておくと, ox_sm1_phc 用の debug window が開かない。
- 識別番号は Phc_proc に格納される。

```
P = phc.start()
```

参照 `ox_launch`, `phc`

24.1.2 `phc.phc`

```
phc.phc(s|proc=p)
```

:: PHC pack に代数方程式系 s の解をすべてもとめてくれるように頼む.

```
return    なし
p        数
s        リスト
```

- 代数方程式系 S をホモトピー法で解くために PHC pack を呼ぶ. PHC pack を開発したのは Jan Verschelde である. オリジナルの配布元は www.mth.msu.edu/~jan である. PHC pack は代数方程式系を解くためにいろいろな戦略をえらぶことができるが, このインタフェース関数では, black-box solver しか用いていない. black-box solver は一般的な戦略ではあるが, 能率的ではない. この関数で代数方程式を解くのに失敗したら, オリジナルの PHC pack を用い, ほかの戦略を試してみるとよい.
- PHC は作業ファイル `tmp.phc.out.pid`, `tmp.input.*`, `tmp.output.*` を生成する. ここで `pid` は `ox_sm1_phc` のプロセス番号である. ファイル `tmp.output.*` には PHC pack がどのように方程式系を解いたのかの詳しい情報がはいつている.
- 変数の数と方程式の数 `length(s)` は等しくないといけない.

Algorithm: Jan Verschelde, PHCpack: A general-purpose solver for polynomial systems by homotopy continuation". ACM Transaction on Mathematical Softwares, 25(2): 251-276, 1999.

```
[232] P = phc.start();
0
[233] phc.phc([x^2+y^2-4,x*y-1]|proc=P);
The detailed output is in the file tmp.output.*
The answer is in the variable Phc.
0
[234] Phc;
[[[-1.93185,0],[-0.517638,0]],
 [0.517638,0],[1.93185,0]],
 [[-0.517638,0],[-1.93185,0]],
 [[1.93185,0],[0.517638,0]]]

[[x=[real, imaginary], y=[real,imaginary]], the first solution
 [x=[real, imaginary], y=[real,imaginary]], the second solution
 ...
```

参照 `ox_launch`, `phc.start`, `'$(OpenXM_HOME)/bin/lin_phcv2'`(original PHC pack binary for linux)

25 Plucker 関係式

25.0.1 plucker

$(m+1) \times n$ 行列を考える. i_1, \dots, i_m, j_k 列をならべてつくった正方行列式を $p_{i_1 \dots i_m j_k}$ と書くとき, Plucker の関係式は

$$\sum_{k=0}^{m+1} (-1)^k p_{i_1 \dots i_m j_k} p_{j_0 \dots \hat{j}_k \dots j_{m+1}} = 0$$

と書ける. このパッケージでは, この Plucker の関係式を扱うための関数を提供する.

25.0.2 plucker_relation

`plucker_relation(L, M)`

:: Index 集合 L, M に対応する Plucker 関係式を戻す.

`return` quote
 L リスト
 M リスト

- L には, Plucker 関係式の i_1, \dots, i_m を, M には, Plucker 関係式の j_0, \dots, j_{m+1} を与える.

```
[297] A = plucker_relation([1,2], [3,4,5,6]);
quote(y_1_2_3*y_4_5_6-y_1_2_4*y_3_5_6+y_1_2_5*y_3_4_6-y_1_2_6*y_3_4_5)
[298] eval_str(print_terminal_form(A));
y_4_5_6*y_1_2_3-y_3_5_6*y_1_2_4+y_3_4_6*y_1_2_5-y_3_4_5*y_1_2_6
```

25.0.3 plucker_y

`plucker_y(L)`

:: Index 集合 L に対応する変数を戻す.

`return` 変数
 L リスト

- Index 集合 L は小さい順にソートされる. このとき符号もともに計算される.

```
[297] plucker_y([1,2,3]);
y_1_2_3

[298] plucker_y([2,1,3]);
-y_1_2_3
```

25.0.4 plucker_index

`plucker_index(V)`

: It gets the index of the variable V .

Example:

```
plucker_index(plucker_y([1,2,3]));
```

26 SM1 関数

この節では `sm1` の `ox` サーバ `ox_sm1_forAsir` とのインタフェース関数を解説する. これらの関数はファイル `'sm1'` で定義されている. `'sm1'` は `'$(OpenXM_HOME)/lib/asir-contrib'` にある. システム `sm1` は微分作用素環で計算するためのシステムである. 計算代数幾何のいろいろな不変量の計算が微分作用素の計算に帰着する. `sm1` についての文書は `OpenXM/doc/kan96xx` にある.

ここに断りがないかぎりこの節のすべての関数は, 有理数係数の式を入力としてうけつけない. すべての多項式の係数は整数でないといけない.

空間 $X := \mathbb{C} \setminus \{0, 1\} = \mathbb{C} \setminus V(x(x-1))$ のドラムコホモロジ群達の次元を計算してみよう. X は平面に二つの穴をあけた空間であるので, 点 $x = 0, x = 1$ のまわりをまわる二つのループが 1 次元のホモロジー群の空間をはる. したがって, 1 次元ドラムコホモロジ群の次元は 2 である. `sm1` は 0 次元のコホモロジ群の次元および 1 次元のコホモロジ群の次元を答える.

```
nobuki@yama:~$ asir
This is Risa/Asir, Version 20020802 (Kobe Distribution).
Copyright (C) 1994-2000, all rights reserved, FUJITSU LABORATORIES LIMITED.
Copyright 2000,2001, Risa/Asir committers, http://www.openxm.org/.
GC 6.1(alpha5) copyright 2001, H-J. Boehm, A. J. Demers, Xerox, SGI, HP.
PARI 2.2.1(alpha), copyright (C) 2000,
    C. Batut, K. Belabas, D. Bernardi, H. Cohen and M. Olivier.
OpenXM/Risa/Asir-Contrib(20020804), Copyright 2000-2002, OpenXM.org
help("keyword"); ox_help(0); ox_help("keyword"); ox_grep("keyword");
    for help messages (unix version only).

[283] sm1.deRham([x*(x-1),[x]]);
[1,2]
```

The author of `sm1` : Nobuki Takayama, takayama@math.sci.kobe-u.ac.jp
 The author of `sm1` packages : Toshinori Oaku, oaku@twcu.ac.jp
 Reference: [SST] Saito, M., Sturmfels, B., Takayama, N., Grobner Deformations of Hypergeometric Differential Equations, 1999, Springer. See the appendix.

26.1 `ox_sm1_forAsir` サーバ

26.1.1 `ox_sm1_forAsir`

```
ox_sm1_forAsir
    :: asir のための sm1 サーバ.
```

- サーバ `ox_sm1_forAsir` は `asir` よりコマンド `sm1.start` で起動される `sm1` サーバである. 標準的設定では,
`ox_sm1_forAsir = '$(OpenXM_HOME)/lib/sm1/bin/ox_sm1' + '$(OpenXM_HOME)/lib/sm1/callsm1.sm1'`
 (macro file)
`+ '$(OpenXM_HOME)/lib/sm1/callsm1b.sm1'` (macro file)

であり, これらのマクロファイルは, 一般には current directory, $\$(LOAD_SM1_PATH)$, $\$(OpenXM_HOME)/lib/sm1$, $/usr/local/lib/sm1$ の順番でさがされる.

- プログラマーのためのノート: sm1 マクロを読み込んで自分独自のサーバを作るには次のファイルも見よ $\$(OpenXM_HOME)/src/kxx/oxserver00.c$, $\$(OpenXM_HOME)/src/kxx/sm1stackmachine.c$

26.2 関数一覧

26.2.1 sm1.start

sm1.start()

:: localhost で ox_sm1_forAsir をスタートする.

return 整数

- localhost で ox_sm1_forAsir をスタートする. サーバ ox_sm1_forAsir の識別番号を戻す.
- Xm_noX = 1 とおくとサーバ ox_sm1_forAsir をデバッグ用のウィンドウなしに起動できる.
- コマンド ord を用いて変数順序を正しく設定しておく必要がある. たとえば, 変数 x と dx 上の微分作用素環 (dx は $\partial/\partial x$ に対応) で計算しているとき, sm1 サーバは式を印刷したとき, 変数 dx は右側に集められ変数 x は左側にあつめられていると仮定している. 次の例では, 変数 cc を sm1 での計算のために用いてはいけない.
- a より z のなかで, d と o を除いたもの, それから, x0, ..., x20, y0, ..., y20, z0, ..., z20 は, デフォルトで微分作用素環の変数として使える (cf. Sm1_ord_list in sm1).
- 識別番号は static Sm1_proc に格納される. この識別番号は関数 sm1.get_Sm1_proc() でとることができる.

```
[260] ord([da,a,db,b]);
[da,a,db,b,dx,dy,dz,x,y,z,dt,ds,t,s,u,v,w,
..... omit .....
]
[261] a*da;
a*da
[262] cc*dcc;
dcc*cc
[263] sm1.mul(da,a,[a]);
a*da+1
[264] sm1.mul(a,da,[a]);
a*da
```

参照 ox_launch, sm1.push_int0, sm1.push_poly0, ord

26.2.2 sm1.sm1

sm1.sm1(p,s)

:: サーバ sm1 にコマンド列 s を実行してくれるようにたのむ.

return なし
p 数
s 文字列

- 識別番号 p の sm1 サーバにコマンド列 s を実行してくれるように頼む. (次の例では, 識別番号 0)

```

[261] sm1.sm1(0," ( (x-1)^2 ) . ");
0
[262] ox_pop_string(0);
x^2-2*x+1
[263] sm1.sm1(0," [(x*(x-1)) [(x)]] deRham ");
0
[264] ox_pop_string(0);
[1 , 2]

```

参照 sm1.start, ox_push_int0, sm1.push_poly0, sm1.get_Sm1_proc().

26.2.3 sm1.push_int0

sm1.push_int0(p, f)
 :: オブジェクト f を識別子 p のサーバへ送る.

return なし
p 数
f オブジェクト

- $\text{type}(f)$ が 2 (再帰多項式) のとき, f は文字列 ($\text{type} == 7$) に変換されて, `ox_push_cmo` を用いてサーバへ送られる.
- $\text{type}(f)$ が 0 (zero) のときは, サーバ上では, 32 bit 整数と解釈される. なお `ox_push_cmo(P, 0)` はサーバに対して `CMO_NULL` をおくるので, サーバ側では, 32 bit 整数を受け取るわけではない.
- sm1 の整数は, 32 bit 整数と bignum にわけることができる. $\text{type}(f)$ が 1 (数) のとき, この関数は 32 bit integer をサーバにおくる. `ox_push_cmo(p, 1234)` は bignum の 1234 を sm1 サーバにおくることに注意しよう.
- その他の場合には `ox_push_cmo` をデータ型の変換なしに呼び出す.

```

[219] P=sm1.start();
0
[220] sm1.push_int0(P,x*dx+1);
0
[221] A=ox_pop_cmo(P);
x*dx+1
[223] type(A);
7 (string)

[271] sm1.push_int0(0,[x*(x-1),[x]]);
0
[272] ox_execute_string(0," deRham ");
0

```

```
[273] ox_pop_cmo(0);
[1,2]
```

Reference

```
ox_push_cmo
```

26.2.4 sm1.gb

```
sm1.gb([f,v,w] | proc=p,sorted=q,dehomogenize=r)
```

:: v 上の微分作用素環において f のグレブナ基底を計算する.

```
sm1.gb_d([f,v,w] | proc=p)
```

:: v 上の微分作用素環において f のグレブナ基底を計算する. 結果を分散多項式のリストで戻す.

return リスト

p, q, r 数

f, v, w リスト

- v 上の微分作用素環において f のグレブナ基底を計算する.
- Weight ベクトル w は省略してよい. 省略した場合, graded reverse lexicographic order をつかってグレブナ基底を計算する.
- `sm1.gb` の戻り値は f のグレブナ基底およびイニシャルモノミアル (w がないとき) または イニシャル多項式 (w が与えられたとき) のリストである.
- `sm1.gb_d` は結果を分散多項式のリストで戻す. 多項式の中に現れるモノミアルはグレブナ基底を計算するときに与えられた順序でソートされている. 戻り値は [変数名のリスト, 順序をきめる行列, グレブナ基底, イニシャルモノミアルまたはイニシャル多項式] である.
- Term order でない順序が与えられた場合は, 同次化ワイル代数でグレブナ基底が計算される (SST の本の Section 1.2 を見よ). 同次化変数 h が結果に加わる.
- オプショナル変数 q がセットされているときは, 3 番目の戻り値として, グレブナ基底およびイニシャルのリストが与えられた順序でソートされたモノミアルの和として戻される. いまのところこの多項式は, 文字列で表現される. オプショナル変数 r がセットされているときは, 戻り多項式は dehomogenize される (すなわち h に 1 が代入される).

```
[293] sm1.gb([[x*dx+y*dy-1,x*y*dx*dy-2],[x,y]]);
[[x*dx+y*dy-1,y^2*dy^2+2],[x*dx,y^2*dy^2]]
```

上の例において, 集合 $\{x\partial_x + y\partial_y - 1, y^2\partial_y^2 + 2\}$ は $1 \leq \partial_y \leq \partial_x \leq y \leq x \leq \dots$ であるような graded reverse lexicographic order に関するグレブナ基底である. 集合 $\{x\partial_x, y^2\partial_y\}$ はグレブナ基底の各元に対する leading monomial (initial monomial) である.

```
[294] sm1.gb([[dx^2+dy^2-4,dx*dy-1],[x,y],[[dx,50,dy,2,x,1]]]);
[[dx+dy^3-4*dy,-dy^4+4*dy^2-1],[dx,-dy^4]]
```

上の例において二つのモノミアル $m = x^a y^b \partial_x^c \partial_y^d$ および $m' = x^{a'} y^{b'} \partial_x^{c'} \partial_y^{d'}$ は最初に weight vector $(dx, dy, x, y) = (50, 2, 1, 0)$ を用いて比較される (つまり m は $50c + 2d + a > 50c' + 2d' + a'$ のとき m' より大きい) 次にこの比較で勝負がつかないときは reverse lexicographic order で比較される (つまり $50c + 2d + a = 50c' + 2d' + a'$ のとき reverse lexicographic order で比較される).

```
[294] F=sm1.gb([[dx^2+dy^2-4,dx*dy-1],[x,y],[[dx,50,dy,2,x,1]]|sorted=1);
      map(print,F[2][0])$
      map(print,F[2][1])$

[595]
      sm1.gb(["dx*(x*dx +y*dy-2)-1","dy*(x*dx + y*dy -2)-1"],
            [x,y],[[dx,1,x,-1],[dy,1]]);

[[x*dx^2+(y*dy-h^2)*dx-h^3,x*dy*dx+y*dy^2-h^2*dy-h^3,h^3*dx-h^3*dy],
 [x*dx^2+(y*dy-h^2)*dx,x*dy*dx+y*dy^2-h^2*dy-h^3,h^3*dx]]

[596]
      sm1.gb_d(["dx (x dx +y dy-2)-1","dy (x dx + y dy -2)-1"],
            "x,y",[dx,1,x,-1],[dy,1]]);
[[[e0,x,y,H,E,dx,dy,h],
 [0,-1,0,0,0,1,0,0],[0,0,0,0,0,0,1,0],[1,0,0,0,0,0,0,0],
 [0,1,1,1,1,1,1,0],[0,0,0,0,0,0,-1,0],[0,0,0,0,0,-1,0,0],
 [0,0,0,0,-1,0,0,0],[0,0,0,-1,0,0,0,0],[0,0,-1,0,0,0,0,0],
 [0,0,0,0,0,0,0,1]]],
 [[(1)*<<0,0,1,0,0,1,1,0>>+(1)*<<0,1,0,0,0,2,0,0>>+(-1)*<<0,0,0,0,0,1,0,2>>+(-1)*
 <<0,0,0,0,0,0,0,3>>,(1)*<<0,0,1,0,0,0,2,0,0>>+(1)*<<0,1,0,0,0,1,1,0>>+(-1)*<<0,0,0,0,0,1,2>>+(-1)*<<0,0,0,0,0,0,0,3>>,(1)*<<0,0,0,0,0,1,0,3>>+(-1)*<<0,0,0,0,0,1,3>>],
 [(1)*<<0,0,1,0,0,1,1,0>>+(1)*<<0,1,0,0,0,2,0,0>>+(-1)*<<0,0,0,0,0,1,0,2>>,(1)*<<0,0,1,0,0,0,2,0>>+(1)*<<0,1,0,0,0,1,1,0>>+(-1)*<<0,0,0,0,0,0,1,2>>+(-1)*<<0,0,0,0,0,3>>,(1)*<<0,0,0,0,0,1,0,3>>]]]
```

参照 `sm1.reduction`, `sm1.rat_to_p`

26.2.5 sm1.deRham

`sm1.deRham([f,v]|proc=p)`

:: 空間 C^n - (the zero set of $f=0$) のドラームコホモロジ群の次元を計算してくれるようにサーバに頼む。

return リスト
p 数
f 文字列 または 多項式
v リスト

- この関数は空間 $X = C^n \setminus V(f)$ のドラームコホモロジ群の次元を計算する。すなわち, $[\dim H^0(X,C), \dim H^1(X,C), \dim H^2(X,C), \dots, \dim H^n(X,C)]$ を戻す。
- v は変数のリスト. $n = \text{length}(v)$ である。
- `sm1.deRham` は計算機の資源を大量に使用する。たとえば `sm1.deRham(0, [x*y*z*(x+y+z-1)*(x-y), [x,y,z]])` の計算すらすでに非常に大変である。
- b -関数の根を効率よく解析するには, `ox_asir` が `ox_sm1_forAsir` より使用されるべきである。コメント `sm1(0, "[parse) (oxasir.sm1) pushfile] extension")`; を用いて, `ox_asir` との通信モジュー

ルをあらかじめロードしておくといよい。このコマンドは `ox_asir_forAsir` のスタート時に自動的に実行されている。

- `sm1.deRham` を `ox_reset(sm1.get_Sm1_proc());` で中断すると、以後 `sm1` サーバが非標準モードに入り予期しない動作をする場合があるので、コマンド `ox_shutdown(sm1.get_Sm1_proc());` で、`ox_sm1_forAsir` を一時 `shutdown` してリスタートした方が安全である。

```
[332] sm1.deRham([x^3-y^2,[x,y]]);
[1,1,0]
[333] sm1.deRham([x*(x-1),[x]]);
[1,2]
```

参照 `sm1.start, deRham (sm1 command)`

Algorithm:

Oaku, Takayama, An algorithm for de Rham cohomology groups of the complement of an affine variety via D-module computation, Journal of pure and applied algebra 139 (1999), 201–233.

26.2.6 sm1.hilbert

```
sm1.hilbert([f,v]|proc=p)
:: 多項式の集合 f のヒルベルト多項式を計算する.
```

```
hilbert_polynomial(f,v)
:: 多項式の集合 f のヒルベルト多項式を計算する.
```

```
return 多項式
p      数
f, v   リスト
```

- 多項式の集合 f の変数 v にかんするヒルベルト多項式 $h(k)$ を計算する。
- $h(k) = \dim_{\mathbb{Q}} F_k/I \cap F_k$ ここで F_k は次数が k 以下であるような多項式の集合である。 I は多項式の集合 f で生成されるイデアルである。
- `sm1.hilbert` にかんするノート: 効率よく計算するには f はモノミアルの集合にした方がいい。実際、この関数はまず f のグレブナ基底を計算し、それからその initial monomial 達のヒルベルト多項式を計算する。したがって、入力 f がすでにグレブナ基底だとこの関数のなかでもう一度グレブナ基底の計算がおこなわれる。これは時間の無駄であるし、`sm1` の多項式グレブナ基底計算は `asir` より遅い。

```
[346] load("katsura")$
[351] A=hilbert_polynomial(katsura(5),[u0,u1,u2,u3,u4,u5]);
32
```

```
[279] load("katsura")$
[280] A=gr(katsura(5),[u0,u1,u2,u3,u4,u5],0)$
[281] dp_ord();
0
[282] B=map(dp_ht,map(dp_ptod,A,[u0,u1,u2,u3,u4,u5]));
[(1)*<<1,0,0,0,0,0>>,(1)*<<0,0,0,2,0,0>>,(1)*<<0,0,1,1,0,0>>,(1)*<<0,0,2,0,0,0>>,
```

```
(1)*<<0,1,1,0,0,0>>, (1)*<<0,2,0,0,0,0>>, (1)*<<0,0,0,1,1,1>>, (1)*<<0,0,0,1,2,0>>,
(1)*<<0,0,1,0,2,0>>, (1)*<<0,1,0,0,2,0>>, (1)*<<0,1,0,1,1,0>>, (1)*<<0,0,0,0,2,2>>,
(1)*<<0,0,1,0,1,2>>, (1)*<<0,1,0,0,1,2>>, (1)*<<0,1,0,1,0,2>>, (1)*<<0,0,0,0,3,1>>,
(1)*<<0,0,0,0,4,0>>, (1)*<<0,0,0,0,1,4>>, (1)*<<0,0,0,1,0,4>>, (1)*<<0,0,1,0,0,4>>,
(1)*<<0,1,0,0,0,4>>, (1)*<<0,0,0,0,0,6>>]
[283] C=map(dp_dtop,B,[u0,u1,u2,u3,u4,u5]);
[u0,u3^2,u3*u2,u2^2,u2*u1,u1^2,u5*u4*u3,u4^2*u3,u4^2*u2,u4^2*u1,u4*u3*u1,
u5^2*u4^2,u5^2*u4*u2,u5^2*u4*u1,u5^2*u3*u1,u5*u4^3,u4^4,u5^4*u4,u5^4*u3,
u5^4*u2,u5^4*u1,u5^6]
[284] sm1.hilbert([C,[u0,u1,u2,u3,u4,u5]]);
32
```

参照 `sm1.start`, `sm1.gb`, `longname`

26.2.7 `sm1.genericAnn`

`sm1.genericAnn([f,v] | proc=p)`

:: f^s のみたす微分方程式全体をもとめる. v は変数のリストである. ここで, s は $v[0]$ であり, f は変数 $\text{rest}(v)$ 上の多項式である.

`return` リスト
 p 数
 f 多項式
 v リスト

- この関数は, f^s のみたす微分方程式全体をもとめる. v は変数のリストである. ここで, s は $v[0]$ であり, f は変数 $\text{rest}(v)$ 上の多項式である.

```
[595] sm1.genericAnn([x^3+y^3+z^3,[s,x,y,z]]);
[-x*dx-y*dy-z*dz+3*s,z^2*dy-y^2*dz,z^2*dx-x^2*dz,y^2*dx-x^2*dy]
```

参照 `sm1.start`

26.2.8 `sm1.wTensor0`

`sm1.wTensor0([f,g,v,w] | proc=p)`

:: f と g の D-module としての 0 次テンソル積を計算する.

`return` リスト
 p 数
 f, g, v, w リスト

- f と g の D-加群としての 0 次テンソル積を計算する.
- v は変数のリストである. w は weight のリストである. 整数 $w[i]$ は変数 $v[i]$ の weight である.
- `sm1.wTensor0` は `ox_sm1` の `wRestriction0` をよんでいる. `wRestriction0` は, generic な weight ベクトル w をもとにして制限を計算している. Weight ベクトル w が generic でないと計算がエラーで停止する.

- F および G を f と g それぞれの解とする. 直観的にいえば, 0 次のテンソル積は関数 FG のみならず微分方程式系である.
- 入力 f, g が D の左イデアルであっても, 一般に, 出力は自由加群 D^r の部分加群である.

```
[258] sm1.wTensor0([[x*dx -1, y*dy -4], [dx+dy, dx-dy^2], [x, y], [1, 2]]);
[[-y*x*dx-y*x*dy+4*x+y], [5*x*dx^2+5*x*dx+2*y*dy^2+(-2*y-6)*dy+3],
[-25*x*dx+(-5*y*x-2*y^2)*dy^2+((5*y+15)*x+2*y^2+16*y)*dy-20*x-8*y-15],
[y^2*dy^2+(-y^2-8*y)*dy+4*y+20]]
```

26.2.9 sm1.reduction

```
sm1.reduction([f,g,v,w]|proc=p)
```

```
::
```

```
return      リスト
f           多項式
g, v, w    リスト
p          数 (ox.sm1 のプロセス番号)
```

- この関数は f を homogenized ワイル代数において, 多項式集合 g で簡単化 (reduce) する; つまり, この関数は, f に割算アルゴリズムを適用する. 変数集合は v で指定する. w は順序を指定するための ウェイトベクトルであり, 省略してもよい. `sm1.reduction_noH` は, Weyl algebra 用.
- 戻り値は次の形をしている: $[r, c0, [c1, \dots, cm], g]$ ここで $g = [g1, \dots, gm]$ であり, $c0 f + c1 g1 + \dots + cm gm = r$ がなりたつ. $r/c0$ が normal form である.
- この関数は, 低次項にあらわれる reducible な項も簡単化する.
- 関数 `sm1.reduction_d(P,F,G)` および `sm1.reduction_noH_d(P,F,G)` は, 分散多項式用である.

```
[259] sm1.reduction([x^2+y^2-4, [y^4-4*y^2+1, x+y^3-4*y], [x, y]]);
[x^2+y^2-4, 1, [0, 0], [y^4-4*y^2+1, x+y^3-4*y]]
[260] sm1.reduction([x^2+y^2-4, [y^4-4*y^2+1, x+y^3-4*y], [x, y], [[x, 1]]);
[0, 1, [-y^2+4, -x+y^3-4*y], [y^4-4*y^2+1, x+y^3-4*y]]
```

```
参照      sm1.start, d_true_nf
```

26.2.10 sm1.xml_tree_to_prefix_string

```
sm1.xml_tree_to_prefix_string(s|proc=p)
```

```
:: XML で書かれた OpenMath の木表現  $s$  を前置記法になおす.
```

```
return     String
p         Number
s         String
```

- XML で書かれた OpenMath の木表現 s を前置記法になおす.
- この関数は `om_*` に将来移すべきである.

- `om_xml_to_cmo`(OpenMath Tree Expression) は `CMO_TREE` を戻す. `asir` はこの `CMO` をまだサポートしていない.
- `java` の実行環境が必要. (たとえば, `/usr/local/jdk1.1.8/bin` をコマンドサーチパスに入れるなど.)

```
[263] load("om");
1
[270] F=om_xml(x^4-1);
control: wait OX
Trying to connect to the server... Done.
<OMOBJ><OMA><OMS name="plus" cd="basic"/><OMA>
<OMS name="times" cd="basic"/><OMA>
<OMS name="power" cd="basic"/><OMV name="x"/><OMI>4</OMI></OMA>
<OMI>1</OMI></OMA><OMA><OMS name="times" cd="basic"/><OMA>
<OMS name="power" cd="basic"/><OMV name="x"/><OMI>0</OMI></OMA>
<OMI>-1</OMI></OMA></OMA></OMOBJ>
[271] sm1.xml_tree_to_prefix_string(F);
basic_plus(basic_times(basic_power(x,4),1),basic_times(basic_power(x,0),-1))
```

参照 `om_*`, `OpenXM/src/OpenMath`, `eval_str`

26.2.11 `sm1.syz`

`sm1.syz([f,v,w] | proc=p)`
 :: v 上の微分作用素環において f の syzygy を計算する.

`return` リスト
 p 数
 f, v, w リスト

- 戻り値は次の形をしている: $[s, [g, m, t]]$. ここで s は f の v を変数とする微分作用素環における syzygy である. g は f の weight vector w に関するグレブナ基底である. m は入力行列 f をグレブナ基底 g へ変換する行列である. t はグレブナ基底 g の syzygy である. まとめて、次の等式がなりたつ: $g = m f, s f = 0$.
- Weight ベクトル w は省略してよい. 省略した場合, graded reverse lexicographic order をつかってグレブナ基底を計算する.
- Term order でない順序が与えられた場合は, 同次化ワイル代数でグレブナ基底が計算される (SST の本の Section 1.2 を見よ). 同次化変数 h が結果に加わる.

```
[293] sm1.syz([[x*dx+y*dy-1,x*y*dx*dy-2],[x,y]]);
[[[y*x*dy*dx-2,-x*dx-y*dy+1]], generators of the syzygy
[[[x*dx+y*dy-1],[y^2*dy^2+2]], grobner basis
[[1,0],[y*dy,-1]], transformation matrix
[[y*x*dy*dx-2,-x*dx-y*dy+1]]]]

[294] sm1.syz([[x^2*dx^2+x*dx+y^2*dy^2+y*dy-4,x*y*dx*dy-1],[x,y],[[dx,-1,x,1]]]);
[[[y*x*dy*dx-1,-x^2*dx^2-x*dx-y^2*dy^2-y*dy+4]], generators of the syzygy
[[[x^2*dx^2+h^2*x*dx+y^2*dy^2+h^2*y*dy-4*h^4],[y*x*dy*dx-h^4], GB
[h^4*x*dx+y^3*dy^3+3*h^2*y^2*dy^2-3*h^4*y*dy]],
[[1,0],[0,1],[y*dy,-x*dx]], transformation matrix
```

```
[y*x*dy*dx-h^4,-x^2*dx^2-h^2*x*dx-y^2*dy^2-h^2*y*dy+4*h^4]]]
```

26.2.12 sm1.mul

```
sm1.mul(f,g,v|proc=p)
```

:: sm1 サーバに f かける g を v 上の微分作用素環でやってくれるように頼む.

return 多項式またはリスト

p 数

f, g 多項式またはリスト

v リスト

- sm1 サーバに f かける g を v 上の微分作用素環でやってくれるように頼む.
- sm1.mul_h は homogenized Weyl 代数用.
- BUG: sm1.mul($p_0*dp_0, 1, [p_0]$) は dp_0*p_0+1 を戻す. d 変数が後ろにくるような変数順序がはいっていないと, この関数は正しい答えを戻さない.

```
[277] sm1.mul(dx,x,[x]);
x*dx+1
[278] sm1.mul([x,y],[1,2],[x,y]);
x+2*y
[279] sm1.mul([[1,2],[3,4]],[[x,y],[1,2]],[x,y]);
[[x+2,y+4],[3*x+4,3*y+8]]
```

26.2.13 sm1.distraction

```
sm1.distraction([f,v,x,d,s]|proc=p)
```

:: sm1 に f の distraction を計算してもらう.

return リスト

p 数

f 多項式

v,x,d,s リスト

- 識別子 p の sm1 サーバに, f の distraction を v 上の微分作用素環で計算してもらう.
- x, d は, それぞれ, distract すべき x 変数, d 変数のリスト. Distraction したら, s を変数として結果を表す.
- Distraction というのは $x*dx$ を x で置き換えることである. 詳しくは Saito, Sturmfels, Takayama: Grobner Deformations of Hypergeometric Differential Equations の page 68 を見よ.

```
[280] sm1.distraction([x*dx,[x],[x],[dx],[x]]);
x
[281] sm1.distraction([dx^2,[x],[x],[dx],[x]]);
x^2-x
[282] sm1.distraction([x^2,[x],[x],[dx],[x]]);
x^2+3*x+2
```

```
[283] fctr(@);
[[1,1],[x+1,1],[x+2,1]]
[284] sm1.distractio(n)([x*dx*y+x^2*dx^2*dy,[x,y],[x],[dx],[x]]);
(x^2-x)*dy+x*y
```

参照 `distractio(n)2(sm1),`

26.2.14 `sm1.gkz`

`sm1.gkz([A,B]|proc=p)`
 :: 行列 A とパラメータ B に付随した GKZ 系 (A-hypergeometric system) をもどす.

return リスト
 p 数
 A, B リスト

- 行列 A とパラメータ B に付随した GKZ 系 (A-hypergeometric system) をもどす.

```
[280] sm1.gkz([ [[1,1,1,1],[0,1,3,4]], [0,2] ]);
[[x4*dx4+x3*dx3+x2*dx2+x1*dx1,4*x4*dx4+3*x3*dx3+x2*dx2-2,
-dx1*dx4+dx2*dx3,-dx2^2*dx4+dx1*dx3^2,dx1^2*dx3-dx2^3,-dx2*dx4^2+dx3^3],
[x1,x2,x3,x4]]
```

26.2.15 `sm1.appell1`

`sm1.appell1(a|proc=p)`
 :: F_1 または F_D に対応する方程式系を戻す.

return リスト
 p 数
 a リスト

- Appell の関数 F_1 および その n 変数化である Lauricella の関数 $F_D(a,b_1,b_2,\dots,b_n,c;x_1,\dots,x_n)$ のみたす微分方程式系を戻す. ここで, $a=(a,c,b_1,\dots,b_n)$. パラメータは有理数でもよい.
- `sm1` の関数 `appell1` をよぶわけでないので, パラメータが有理数や文字式の場合も正しく動く.

```
[281] sm1.appell1([1,2,3,4]);
[[((-x1+1)*x2*dx1-3*x2)*dx2+(-x1^2+x1)*dx1^2+(-5*x1+2)*dx1-3,
(-x2^2+x2)*dx2^2+((-x1*x2+x1)*dx1-6*x2+2)*dx2-4*x1*dx1-4,
((-x2+x1)*dx1+3)*dx2-4*dx1], equations
[x1,x2] the list of variables
```

```
[282] sm1.gb(@);
```

```
[((-x2+x1)*dx1+3)*dx2-4*dx1,((-x1+1)*x2*dx1-3*x2)*dx2+(-x1^2+x1)*dx1^2
+(-5*x1+2)*dx1-3,(-x2^2+x2)*dx2^2+((-x2^2+x1)*dx1-3*x2+2)*dx2
+(-4*x2-4*x1)*dx1-4,
(x2^3+(-x1-1)*x2^2+x1*x2)*dx2^2+((-x1*x2+x1^2)*dx1+6*x2^2
+(-3*x1-2)*x2+2*x1)*dx2-4*x1^2*dx1+4*x2-4*x1],
[x1*dx1*dx2,-x1^2*dx1^2,-x2^2*dx1*dx2,-x1*x2^2*dx2^2]]
```

```
[283] sm1.rank(sm1.appell1([1/2,3,5,-1/3]));
3
```

```
[285] Mu=2$ Beta = 1/3$
```

```
[287] sm1.rank(sm1.appell1([Mu+Beta,Mu+1,Beta,Beta,Beta]));
4
```

26.2.16 sm1.appell4

```
sm1.appell4(a|proc=p)
```

:: F₄ または F_C に対応する方程式系を戻す.

return リスト

p 数

a リスト

- Appell の関数 F₄ および その *n* 変数化である Lauricella の関数 F_C(*a*,*b*,*c*₁,*c*₂,...,*c*_{*n*}; *x*₁,...,*x*_{*n*}) のみたす微分方程式系を戻す. ここで, *a* =(*a*,*b*,*c*₁,...,*c*_{*n*}). パラメータは有理数でもよい.
- sm1 の関数 appell1 をよぶわけでないので, パラメータが有理数や文字式の場合も正しく動く.

```
[281] sm1.appell4([1,2,3,4]);
[[-x2^2*dx2^2+(-2*x1*x2*dx1-4*x2)*dx2+(-x1^2+x1)*dx1^2+(-4*x1+3)*dx1-2,
(-x2^2+x2)*dx2^2+(-2*x1*x2*dx1-4*x2+4)*dx2-x1^2*dx1^2-4*x1*dx1-2],
[x1,x2]] equations
the list of variables
```

```
[282] sm1.rank(@);
4
```

26.2.17 sm1.rank

```
sm1.rank(a|proc=p)
```

:: 微分方程式系 *a* の holonomic rank を戻す.

return 数

p 数

a リスト

- 微分方程式系 a の, generic point での正則解の次元を戻す. この次元を, holonomic rank と呼ぶ.
- a は微分作用素のリストと変数のリストよりなる.
- a が regular holonomic のときは `sm1.rrank` も holonomic rank を戻す. いっぱんにこの関数の方が `sm1.rank` より早い.

```
[284] sm1.gkz([ [[1,1,1,1],[0,1,3,4]], [0,2] ]);
[ [x4*dx4+x3*dx3+x2*dx2+x1*dx1,4*x4*dx4+3*x3*dx3+x2*dx2-2,
  -dx1*dx4+dx2*dx3, -dx2^2*dx4+dx1*dx3^2,dx1^2*dx3-dx2^3,-dx2*dx4^2+dx3^3],
  [x1,x2,x3,x4]]
[285] sm1.rrank(@);
4
```

```
[286] sm1.gkz([ [[1,1,1,1],[0,1,3,4]], [1,2]]);
[ [x4*dx4+x3*dx3+x2*dx2+x1*dx1-1,4*x4*dx4+3*x3*dx3+x2*dx2-2,
  -dx1*dx4+dx2*dx3,-dx2^2*dx4+dx1*dx3^2,dx1^2*dx3-dx2^3,-dx2*dx4^2+dx3^3],
  [x1,x2,x3,x4]]
[287] sm1.rrank(@);
5
```

26.2.18 sm1.auto_reduce

```
sm1.auto_reduce(s|proc=p)
  :: フラグ "AutoReduce" を  $s$  に設定.
```

戻り値	数
p	数
s	数

- s が 1 のとき, 以後計算されるグレブナ基底はすべて, reduced グレブナ基底となる.
- s が 0 のとき, 計算されるグレブナ基底は reduced グレブナ基底とはかぎらない. こちらがデフォルト.

26.2.19 sm1.slope

```
sm1.slope(ii,v,f_filtration,v_filtration|proc=p)
  :: 微分方程式系  $ii$  の slope を戻す.
```

<i>return</i>	数
p	数
ii	リスト (方程式)
v	リスト (変数)
$f_filtration$	リスト (weight vector)

v_filtration

リスト (weight vector)

- `sm1.slope` は微分方程式系 *ii* の *V filtration v_filtration* で指定する超平面に沿っての (geometric) slope を計算する.
- *v* は変数のリスト.
- 戻り値は, リストを成分とするリストである. 成分リストの第 1 要素が slope, 第 2 要素は, その weight vector に対応する microcharacteristic variety が bihomogeneous でない.

Algorithm: "A.Assi, F.J.Castro-Jimenez and J.M.Granger, How to calculate the slopes of a D-module, Compositio Math, 104, 1-17, 1996" をみよ. Slope の本来の定義では, 符号が負となるが, このプログラムは, Slope の絶対値を戻す.

```
[284] A= sm1.gkz([ [[1,2,3]], [-3] ]);

[285] sm1.slope(A[0],A[1],[0,0,0,1,1,1],[0,0,-1,0,0,1]);

[286] A2 = sm1.gkz([ [[1,1,1,0],[2,-3,1,-3]], [1,0]]);
      (* This is an interesting example given by Laura Matusevich,
        June 9, 2001 *)

[287] sm1.slope(A2[0],A2[1],[0,0,0,0,1,1,1,1],[0,0,0,-1,0,0,0,1]);
```

参照 `sm.gb`

26.2.20 `sm1.ahg`

`sm1.ahg(A)`
: It identical with `sm1.gkz(A)`.

26.2.21 `sm1.bfunction`

`sm1.bfunction(F)`
: It computes the global b-function of *F*.

It no longer calls `sm1`'s original `bfunction`. Instead, it calls `asir "bfct"`.

Algorithm: M.Noro, Mathematical Software, icms 2002, pp.147–157.

Example:

```
sm1.bfunction(x^2-y^3);
```

26.2.22 `sm1.call_sm1``sm1.call_sm1(F)`: It executes F on the sm1 server. See also `sm1`.**26.2.23** `sm1.ecart_homogenize01Ideal``sm1.ecart_homogenize01Ideal(A)`: It $(0,1)$ -homogenizes the ideal $A[0]$. Note that it is not an elementwise homogenization.

Example:

```
input1
F=[(1-x)*dx+1]$ FF=[F,"x,y"]$
sm1.ecart_homogenize01Ideal(FF);
input2
F=sm1.appell1([1,2,3,4]);
sm1.ecart_homogenize01Ideal(F);
```

26.2.24 `sm1.ecartd_gb``sm1.ecartd_gb(A)`: It returns a standard basis of A by using a tangent cone algorithm. $h[0,1](D)$ -homogenization is used. If the option `rv="dp"` (`return_value="dp"`) is given, the answer is returned in distributed polynomials.

Example:

```
input1
F=[2*(1-x-y)*dx+1,2*(1-x-y)*dy+1]$
FF=[F,"x,y",[[dx,1,dy,1],[x,-1,y,-1]]]$
sm1.ecartd_gb(FF);
output1
[[(-2*x-2*y+2)*dx+h,(-2*x-2*y+2)*dy+h],[(-2*x-2*y+2)*dx,(-2*x-2*y+2)*dy]]
input2
F=[2*(1-x-y)*dx+h,2*(1-x-y)*dy+h]$
FF=[F,"x,y",[[dx,1,dy,1],[x,-1,y,-1,dx,1,dy,1]],["noAutoHomogenize",1]]$
sm1.ecartd_gb(FF);
```

26.2.25 `sm1.ecartd_gb_oxRingStructure``sm1.ecartd_gb_oxRingStructure()`: It returns the `oxRingStructure` of the most recent `ecartd_gb` computation.

26.2.26 `sm1.ecartd_isSameIdeal_h`

`sm1.ecartd_isSameIdeal_h(F)`

: Here, $F=[II, JJ, V]$. It compares two ideals II and JJ in $h[0,1](D)$.alg.

Example:

```
input
II=[(1-x)^2*dx+h*(1-x)]$ JJ = [(1-x)*dx+h]$
V=[x]$
sm1.ecartd_isSameIdeal_h([II, JJ, V]);
```

26.2.27 `sm1.ecartd_reduction`

`sm1.ecartd_reduction(F, A)`

: It returns a reduced form of F in terms of A by using a tangent cone algorithm. $h[0,1](D)$ -homogenization is used.

Example:

```
input
F=[2*(1-x-y)*dx+h, 2*(1-x-y)*dy+h]$
FF=[F, "x, y", [[dx, 1, dy, 1], [x, -1, y, -1]]]$
sm1.ecartd_reduction(dx+dy, FF);
```

26.2.28 `sm1.ecartd_reduction_noh`

`sm1.ecartd_reduction_noh(F, A)`

: It returns a reduced form of F in terms of A by using a tangent cone algorithm. $h[0,1](D)$ -homogenization is NOT used. $A[0]$ must not contain the variable h .

Example:

```
F=[2*(1-x-y)*dx+1, 2*(1-x-y)*dy+1]$
FF=[F, "x, y", [[dx, 1, dy, 1], [x, -1, y, -1]]]$
sm1.ecartd_reduction_noh(dx+dy, FF);
```

26.2.29 `sm1.ecartd_syz`

`sm1.ecartd_syz(A)`

: It returns a syzygy of A by using a tangent cone algorithm. $h[0,1](D)$ -homogenization is used. If the option `rv="dp"` (`return_value="dp"`) is given, the answer is returned in

distributed polynomials. The return value is in the format $[s,[g,m,t]]$. s is the generator of the syzygies, g is the Grobner basis, m is the translation matrix from the generators to g . t is the syzygy of g .

Example:

```
input1
F=[2*(1-x-y)*dx+1,2*(1-x-y)*dy+1]$
FF=[F,"x,y",[[dx,1,dy,1],[x,-1,y,-1]]]$
sm1.ecartd_syz(FF);
input2
F=[2*(1-x-y)*dx+h,2*(1-x-y)*dy+h]$
FF=[F,"x,y",[[dx,1,dy,1],[x,-1,y,-1,dx,1,dy,1]],["noAutoHomogenize",1]]$
sm1.ecartd_syz(FF);
```

26.2.30 sm1.gb_oxRingStructure

`sm1.gb_oxRingStructure()`

: It returns the `oxRingStructure` of the most recent `gb` computation.

26.2.31 sm1.gb_reduction

`sm1.gb_reduction(F,A)`

: It returns a reduced form of F in terms of A by using a normal form algorithm. $h[1,1](D)$ -homogenization is used.

Example:

```
input
F=[2*(h-x-y)*dx+h^2,2*(h-x-y)*dy+h^2]$
FF=[F,"x,y",[[dx,1,dy,1],[x,-1,y,-1,dx,1,dy,1]]]$
sm1.gb_reduction((h-x-y)^2*dx*dy,FF);
```

26.2.32 sm1.gb_reduction_noh

`sm1.gb_reduction_noh(F,A)`

: It returns a reduced form of F in terms of A by using a normal form algorithm.

Example:

```
input
F=[2*dx+1,2*dy+1]$
FF=[F,"x,y",[[dx,1,dy,1]]]$
sm1.gb_reduction_noh((1-x-y)^2*dx*dy,FF);
```

26.2.33 `sm1.generalized_bfunction`

`sm1.generalized_bfunction(I, V, VD, W)`

: It computes the generalized b-function (indicial equation) of I with respect to the weight W .

It no longer calls `sm1`'s original function. Instead, it calls `asir "generic_bfct"`.

Example:

```
sm1.generalized_bfunction([x^2*dx^2-1/2,dy^2],[x,y],[dx,dy],[-1,0,1,0]);
```

26.2.34 `sm1.isSameIdeal_in_Dalg`

`sm1.isSameIdeal_in_Dalg(I, J, V)`

: It compares two ideals I and J in `D_alg` (algebraic D with variables V , no homogenization).

Example:

```
Input1
II=[(1-x)^2*dx+(1-x)]$ JJ = [(1-x)*dx+1]$ V=[x]$
sm1.isSameIdeal_in_Dalg(II, JJ, V);
```

26.2.35 `sm1.restriction`

`sm1.restriction(I, V, R)`

: It computes the restriction of I as a D -module to the set defined by R . V is the list of variables. When the optional variable `degree=d` is given, only the restrictions from 0 to d are computed. Note that, in case of vector input, `RESTRICTION VARIABLES MUST APPEAR FIRST` in the list of variable V . We are using `wbfRoots` to get the roots of b-functions, so we can use only generic weight vector for now.

`sm1.restriction(I, V, R | degree=key0)`

: This function allows optional variables `degree`

Algorithm: T.Oaku and N.Takayama, math.AG/9805006, <http://xxx.langl.gov>

Example:

```
sm1.restriction([dx^2-x,dy^2-1],[x,y],[y]);
```

26.2.36 `sm1.saturation`

`sm1.saturation(T)`

: $T = [I, J, V]$. It returns saturation of I with respect to J^{∞} . V is a list of variables.

Example:

```
sm1.saturation([[x2^2, x2*x4, x2, x4^2], [x2, x4], [x2, x4]]);
```

27 TIGERS 関数

この章では, tigers ox server ox_sm1_tigers にたいするインタフェース関数を説明する.

27.0.1 tigers.tigers

tigers.tigers(a|proc=a)

:: この関数は識別子 p の tigers サーバに行列 a に付随したトーリックイデアルのすべてのグレブナ基底を計算してくれるようにたのむ.

戻り値	リスト
p	数
a	リスト

- この関数は識別子 p の tigers サーバに行列 a に付随したトーリックイデアルのすべてのグレブナ基底を計算してくれるようにたのむ.
- Tigers は アフィントーリックイデアルの reduced グレブナ基底をすべて数えあげるための専用のプログラムである. このプログラムは, アフィントーリックイデアルの state polytope をきめるために使える. 理論的なバックグラウンドについては, 本
B.Sturmfels, Grobner bases and Convex Polytopes
を見よ. Tigers は Birk Hubert が作者である. このプログラムの利用しているアルゴリズムは
B.Huber and R.Thomas, Computing Grobner Fans of Toric Ideals
に説明されている.

```
[395] A=[[1,1,1,1],[0,1,2,3]]$
[306] S=tigers.tigers(A)$
[307] length(S);
8
[308] S[0];
[[[1,0,1,0],[0,2,0,0]],[[1,0,0,1],[0,1,1,0]],[[0,1,0,1],[0,0,2,0]]]
[309] S[1];
[[[1,0,0,1],[0,1,1,0]],[[0,2,0,0],[1,0,1,0]],[[0,1,0,1],[0,0,2,0]]]
```

この例では, A に付随したアフィントーリックイデアルのすべてのグレブナ基底が S に格納される. この例では, 8 個のグレブナ基底がある. $[[i_1, i_2, \dots], [j_1, j_2, \dots]]$ は二つのモノミアルの exponent をならべたものであり, 2 項式をあらわす. たとえば, $S[0]$ は次の多項式の集合
 $x_1 x_3 - x_2^2, x_1 x_4 - x_2 x_3, x_2 x_4 - x_3^2$
であり, $\langle x_1 x_3, x_1 x_4, x_2 x_4 \rangle$ がその initial ideal である.

28 便利な関数

システムの資源にアクセスするためおよび文字列処理の便利な関数を集めてある。

28.0.1 util_filter

`util_filter(Command, Input)`

: It executes the filter program *Command* with the *Input* and returns the output of the filter as a string.

`util_filter(Command, Input | env=key0)`

: This function allows optional variables *env*

Example:

```
util_filter("sort", "cat\ndog\ncentipede\n");
```

28.0.2 util_find_and_replace

`util_find_and_replace(W, S, Wnew)`

: It replaces *W* in *S* by *Wnew*. Arguments must be a list of ascii codes.

28.0.3 util_find_substr

`util_find_substr(W, S)`

: It returns the position of *W* in *S*. If *W* cannot be found, it returns -1. Arguments must be a list of ascii codes.

28.0.4 util_index

`util_index(V)`

: It returns the name part and the index part of *V*.

Example:

```
util_index(x_2_3)
```

References

`util_v`

28.0.5 util_load_file_as_a_string

`util_load_file_as_a_string(F)`
: It reads a file *F* as a string.

28.0.6 util_part

`util_part(S,P,Q)`
: It returns from *P*th element to *Q*th element of *S*.

28.0.7 util_read_file_as_a_string

`util_read_file_as_a_string(F)`
: It reads a file *F* as a string.

28.0.8 util_remove_cr

`util_remove_cr(S)`
: It removes cr/lf/tabs from *S*. Arguments must be a list of ascii codes.

28.0.9 util_timing

`util_timing(Q)`
: Show the timing data to execute *Q*.

Example:

```
util_timing( quote( fctr(x^50-y^50) ));
```

28.0.10 util_v

`util_v(V,L)`
: It returns a variable indexed by *L*.

Example:

```
util_v("x", [1,3]);
```

References

`util_index`

28.0.11 util_write_string_to_a_file

`util_write_string_to_a_file(Fname,S)`
: It writes a string *S* to a file *Fname*.

29 その他

この節ではまだ分類がおわっていない関数を解説する. この節の関数は将来は別の独立した節へ移す予定である.

29.0.1 todo_parametrize

パッケージ `todo_parametrize/todo_parametrize.rr` をロードすることにより, 有理曲線のパラメータ表示を見付ける関数である, `parametrize` が利用できるようになる. 詳しくは `todo_parametrize_ja.texi` を見よ. このパッケージのマニュアルへの統合はまだできていない. このパッケージはまだ `module` 構造を利用していないので, 既存のライブラリと名前の衝突の可能性がある.

```
[1205] load("todo_parametrize/todo_parametrize.rr");
1
[1425] parametrize(y^2-x^3);
[155*t^2+20*t+1,720*t^4+1044*t^3+580*t^2,155*t^4+20*t^3+t^2,(-x)/(y)]
[1426] parametrize(y^2+x^3);
[-t,1,t^3,(-x)/(y)]
```

索引

(Index is nonexistent)

(Index is nonexistent)

目次 (抄)

1	はじめに	1
2	Asir Contrib の函数名について	3
3	Windows 版 Asir-contrib	4
4	基礎 (標準函数)	5
5	数 (標準数学函数)	8
6	微積分 (標準数学函数)	10
7	級数 (標準数学函数)	11
8	超幾何函数 (標準数学函数)	12
9	行列 (標準数学函数)	13
10	Graphic (標準数学函数)	17
11	多項式 (標準数学函数)	22
12	複体 (標準数学函数)	25
13	OpenMath 函数 (1999 版)	26
14	Differential equations (library by Okutani)	28
15	D-module (library by Okutani)	34
16	DSOLV 函数	38
17	GNUPLOT 函数	41
18	グラフィックライブラリ (2 次元)	46
19	Graphic Library (2 dimensional)	47
20	Mathematica 函数	50
21	OpenXM-Contrib 一般函数	53
22	OXshell の関数	54
23	pFq に関する (コ) ホモロジー	55
24	PHC 函数	57
25	Plucker 関係式	59
26	SM1 函数	61
27	TIGERS 函数	80
28	便利な関数	81
29	その他	84
	索引	85

目次

1	はじめに	1
2	Asir Contrib の関数名について	3
3	Windows 版 Asir-contrib	4
4	基礎 (標準関数)	5
	4.0.1 base_cancel.....	5
	4.0.2 base_choose.....	5
	4.0.3 base_flatten.....	5
	4.0.4 base_intersection.....	5
	4.0.5 base_memberq.....	6
	4.0.6 base_permutation.....	6
	4.0.7 base_position.....	6
	4.0.8 base_prune.....	6
	4.0.9 base_replace.....	6
	4.0.10 base_set_minus.....	7
	4.0.11 base_set_union.....	7
	4.0.12 base_subsetq.....	7
	4.0.13 base_subsets_of_size.....	7
5	数 (標準数学関数)	8
	5.0.1 number_abs.....	8
	5.0.2 number_ceiling.....	8
	5.0.3 number_factor.....	8
	5.0.4 number_floor.....	8
	5.0.5 number_imaginary_part.....	9
	5.0.6 number_is_integer.....	9
	5.0.7 number_real_part.....	9
6	微積分 (標準数学関数)	10
7	級数 (標準数学関数)	11
8	超幾何関数 (標準数学関数)	12
9	行列 (標準数学関数)	13
	9.0.1 matrix_clone.....	13
	9.0.2 matrix_det.....	13
	9.0.3 matrix_diagonal_matrix.....	13
	9.0.4 matrix_eigenvalues.....	13
	9.0.5 matrix_identity_matrix.....	14
	9.0.6 matrix_image.....	14
	9.0.7 matrix_inner_product.....	14
	9.0.8 matrix_inverse.....	14
	9.0.9 matrix_kernel.....	15

9.0.10	<code>matrix_list_to_matrix</code>	15
9.0.11	<code>matrix_matrix_to_list</code>	15
9.0.12	<code>matrix_rank</code>	15
9.0.13	<code>matrix_solve_linear</code>	15
9.0.14	<code>matrix_submatrix</code>	16
9.0.15	<code>matrix_transpose</code>	16
10	Graphic(標準数学函数)	17
10.0.16	<code>print_dvi_form</code>	17
10.0.17	<code>print_em</code>	17
10.0.18	<code>print_gif_form</code>	17
10.0.19	<code>print_input_form</code>	17
10.0.20	<code>print_open_math_tfb_form</code>	18
10.0.21	<code>print_open_math_xml_form</code>	18
10.0.22	<code>print_output</code>	18
10.0.23	<code>print_ox_rfc100_xml_form</code>	19
10.0.24	<code>print_png_form</code>	19
10.0.25	<code>print_terminal_form</code>	19
10.0.26	<code>print_tex_form</code>	19
10.0.27	<code>print_tfb_form</code>	20
10.0.28	<code>print_xdvi_form</code>	20
10.0.29	<code>print_xv_form</code>	20
11	多項式 (標準数学函数)	22
11.0.1	<code>poly_degree</code>	22
11.0.2	<code>poly_elimination_ideal</code>	22
11.0.3	<code>poly_factor</code>	22
11.0.4	<code>poly_gcd</code>	23
11.0.5	<code>poly_grobner_basis</code>	23
11.0.6	<code>poly_hilbert_polynomial</code>	23
11.0.7	<code>poly_initial</code>	23
11.0.8	<code>poly_initial_coefficients</code>	24
11.0.9	<code>poly_initial_term</code>	24
11.0.10	<code>poly_solve_linear</code>	24
12	複体 (標準数学函数)	25
13	OpenMath 函数 (1999 版)	26
13.0.1	<code>om_start</code>	26
13.0.2	<code>om_xml</code>	26
13.0.3	<code>om_xml_to_cmo</code>	27
14	Differential equations (library by Okutani)	28
14.0.1	<code>odiff_op_appell4</code>	28
14.0.2	<code>odiff_op_tosm1</code>	29
14.0.3	<code>odiff_op_toasir</code>	29
14.0.4	<code>odiff_op_fromasir</code>	30
14.0.5	<code>odiff_act</code>	30
14.0.6	<code>odiff_act_appell4</code>	31
14.0.7	<code>odiff_poly_solve</code>	31
14.0.8	<code>odiff_poly_solve_hg1</code>	32
14.0.9	<code>odiff_poly_solve_appell4</code>	32
14.0.10	<code>odiff_rat_solve</code>	32

15	D-module (library by Okutani)	34
	15.0.1 odmodule_d_op_tosm1.....	34
	15.0.2 odmodule_d_op_toasir.....	34
	15.0.3 odmodule_d_op_fromasir.....	35
	15.0.4 odmodule_ch_ideal.....	35
	15.0.5 odmodule_singular_locus.....	36
	15.0.6 odmodule_restriction.....	36
	15.0.7 odmodule_elimination.....	37
16	DSOLV 函数	38
	16.1 函数一覧.....	38
	16.1.1 dsolv_dual.....	38
	16.1.2 dsolv_starting_term.....	39
17	GNUPLOT 函数	41
	17.1 函数一覧.....	41
	17.1.1 gnuplot.start.....	41
	17.1.2 gnuplot.....	42
	17.1.3 gnuplot.plot_dots.....	43
	17.1.4 gnuplot.heat.....	43
	17.1.5 gnuplot.output.....	44
	17.1.6 gnuplot.plot_function.....	44
	17.1.7 gnuplot.stop.....	45
	17.1.8 gnuplot.setenv.....	45
18	グラフィックライブラリ (2次元)	46
19	Graphic Library (2 dimensional)	47
	19.0.1 glib_line.....	47
	19.0.2 glib_open.....	47
	19.0.3 glib_plot.....	47
	19.0.4 glib_print.....	47
	19.0.5 glib_ps_form.....	48
	19.0.6 glib_putpixel.....	48
	19.0.7 glib_tops.....	48
	19.0.8 glib_window.....	49
20	Mathematica 函数	50
	20.1 函数一覧.....	50
	20.1.1 mathematica.start.....	50
	20.1.2 mathematica.tree_to_string.....	51
	20.1.3 mathematica.rtomstr.....	51
21	OpenXM-Contrib 一般函数	53
	21.1 函数一覧.....	53
	21.1.1 ox_check_errors2.....	53
22	OXshell の関数	54
	22.0.1 oxshell.get_value.....	54
	22.0.2 oxshell.oxshell.....	54
	22.0.3 oxshell.set_value.....	54

23	pFq に関する (コ) ホモロジー	55
	23.0.1 pfp_omega	55
	23.0.2 pfpcoh_intersection	55
	23.0.3 pfphom_intersection	56
	23.0.4 pfphom_monodromy_pair_kyushu	56
24	PHC 関数	57
	24.1 関数一覧	57
	24.1.1 phc.start	57
	24.1.2 phc.phc	58
25	Plucker 関係式	59
	25.0.1 plucker	59
	25.0.2 plucker_relation	59
	25.0.3 plucker_y	59
	25.0.4 plucker_index	60
26	SM1 関数	61
	26.1 ox_sm1_forAsir サーバ	61
	26.1.1 ox_sm1_forAsir	61
	26.2 関数一覧	62
	26.2.1 sm1.start	62
	26.2.2 sm1.sm1	62
	26.2.3 sm1.push_int0	63
	26.2.4 sm1.gb	64
	26.2.5 sm1.deRham	65
	26.2.6 sm1.hilbert	66
	26.2.7 sm1.genericAnn	67
	26.2.8 sm1.wTensor0	67
	26.2.9 sm1.reduction	68
	26.2.10 sm1.xml_tree_to_prefix_string	68
	26.2.11 sm1.syz	69
	26.2.12 sm1.mul	70
	26.2.13 sm1.distraction	70
	26.2.14 sm1.gkz	71
	26.2.15 sm1.appell1	71
	26.2.16 sm1.appell4	72
	26.2.17 sm1.rank	72
	26.2.18 sm1.auto_reduce	73
	26.2.19 sm1.slope	73
	26.2.20 sm1.ahg	74
	26.2.21 sm1.bfunction	74
	26.2.22 sm1.call_sm1	75
	26.2.23 sm1.ecart_homogenize01Ideal	75
	26.2.24 sm1.ecartd_gb	75
	26.2.25 sm1.ecartd_gb_oxRingStructure	75
	26.2.26 sm1.ecartd_isSameIdeal_h	76
	26.2.27 sm1.ecartd_reduction	76
	26.2.28 sm1.ecartd_reduction_noh	76
	26.2.29 sm1.ecartd_syz	76
	26.2.30 sm1.gb_oxRingStructure	77
	26.2.31 sm1.gb_reduction	77
	26.2.32 sm1.gb_reduction_noh	77
	26.2.33 sm1.generalized_bfunction	78

26.2.34	<code>sm1.isSameIdeal_in_Dalg</code>	78
26.2.35	<code>sm1.restriction</code>	78
26.2.36	<code>sm1.saturation</code>	78
27	TIGERS 函数	80
27.0.1	<code>tigers.tigers</code>	80
28	便利な関数	81
28.0.1	<code>util.filter</code>	81
28.0.2	<code>util.find_and_replace</code>	81
28.0.3	<code>util.find_substr</code>	81
28.0.4	<code>util.index</code>	81
28.0.5	<code>util.load_file_as_a_string</code>	82
28.0.6	<code>util.part</code>	82
28.0.7	<code>util.read_file_as_a_string</code>	82
28.0.8	<code>util.remove_cr</code>	82
28.0.9	<code>util.timing</code>	82
28.0.10	<code>util.v</code>	82
28.0.11	<code>util.write_string_to_a_file</code>	83
29	その他	84
29.0.1	<code>todo_parametrize</code>	84
	索引	85